

Arş.Gör. Ali İhsan TAŞ

Kişisel Bilgiler

E-posta: ihsan.tas@yildiz.edu.tr

Web: <https://avesis.yildiz.edu.tr/ihsan>

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ORCID: 0000-0002-4918-3587

ScopusID: 57796687800

Yoksis Araştırmacı ID: 366645

Eğitim Bilgileri

Yüksek Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Mekatronik Mühendisliği, Türkiye 2021 - Devam Ediyor
Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Makine Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği, Türkiye 2016 - 2021

Yabancı Diller

İngilizce, B2 Orta Üstü

Araştırma Alanları

Kontrol ve Sistem Mühendisliği, Robotik ve Mekatronik Sistemler, Uçuş Bilimleri, Hava Taşıtı Sistem Teknolojileri

Akademik Unvanlar / Görevler

Araştırma Görevlisi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Makine Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği, 2022 - Devam Ediyor

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. Adaptive elliptic trajectory-based received signal strength indicator antenna tracking algorithm**
Taş A. İ., İscan M., Gürkan B., Yılmaz C.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, sa.01423312231213677, 2023 (SCI-Expanded)
- II. A novel elliptic trajectory formula for active RSSI-based antenna tracking algorithm**
İşcan M., Taş A. İ., Gürkan B., Yılmaz C.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.45, sa.14, ss.2760-2770, 2023 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. ROBOT MANÜPİLATÖRLER İÇİN AYRIK ZAMAN TABANINDA GERİBESLEMELİ LİNEERLEŞTİRME İLE DENETLEYİCİ YAKLAŞIMI**

Vural B., Taş A. İ., Özden A. B., Aydın M., İşcan M., Yılmaz C.

F.Ü. Uzay ve Savunma Teknolojileri Dergisi, cilt.1, sa.1, ss.180-185, 2022 (Hakemli Dergi)

II. ANTENNA TRACKER DESIGN WITH A DISCRETE LYAPUNOV STABILITY BASED CONTROLLER FOR MINI UNMANNED AERIAL VEHICLES

İŞCAN M., TAŞ A. İ., Vural B., Özden A. B., YILMAZ C.

International Journal of Multidisciplinary Studies and Innovative Technologies, cilt.6, sa.1, ss.77-85, 2022 (Hakemli Dergi)

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

I. Lyapunov Control Method Based Optimal Control of Alpha-Type Stirling Motor

Azanpa M., Vural B., Taş A. İ., Özden A. B., İşcan M.

4th International Congress on Human-Computer Interaction, Optimization and Robotic Applications, Ankara, Türkiye, 09 Haziran 2022

II. ANTENNA TRACKER DESIGN WITH A DISCRETE LYAPUNOV STABILITY BASED CONTROLLER FOR MINI UNMANNED AERIAL VEHICLES

İŞCAN M., Taş A. İ., Vural B., Özden A. B., YILMAZ C.

4th International Congress on Human-Computer Interaction, Optimization and Robotic Applications, Ankara, Türkiye, 09 Haziran 2022

III. Real Time Discrete Control Algorithm for Gimbal System Design in Mini Unmanned Aerial Vehicles

Taş A. İ., İşcan M., Özden A. B., Çınar E., Vural B., Yılmaz C.

4th International Congress on Human-Computer Interaction, Optimization and Robotic Applications, Ankara, Türkiye, 09 Haziran 2022

Metrikler

Yayın: 7

Ödüller

Taş A. İ., Birincilik Ödülü, Teknofest / Savaşan İha , Temmuz 2021

Taş A. İ., Genel Sıralama / Üçüncülük, Auvısı Suas / Uav Competitions, Haziran 2019