

Dr. Öğr. Üyesi Bahadır ÇATALBAŞ

Kişisel Bilgiler

İş Telefonu: [+90 212 383 5950](tel:+902123835950)

E-posta: bahadir.catalbas@yildiz.edu.tr

Web: <https://avesis.yildiz.edu.tr/17390>

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ScholarID: ZBqIT74AAAAJ

ORCID: 0000-0002-8684-5754

Publons / Web Of Science ResearcherID: ABH-0379-2022

ScopusID: 56247072200

Yoksis Araştırmacı ID: 387096

Eğitim Bilgileri

Doktora, İhsan Doğramacı Bilkent Üniversitesi, Mühendislik ve Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik ve Elektronik Mühendisliği Bölümü, Türkiye 2015 - 2022

Yüksek Lisans, İhsan Doğramacı Bilkent Üniversitesi, Mühendislik ve Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik ve Elektronik Mühendisliği Bölümü, Türkiye 2013 - 2015

Lisans, İhsan Doğramacı Bilkent Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektrik ve Elektronik Mühendisliği Bölümü, Türkiye 2008 - 2013

Araştırma Alanları

Kontrol ve Sistem Mühendisliği, İnsansı Robotlar, Yapay Zeka, Bilgisayarda Öğrenme ve Örüntü Tanıma

Akademik Unvanlar / Görevler

Dr. Öğr. Üyesi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Kontrol Ve Otomasyon Mühendisliği, 2023 - Devam Ediyor

Verdiği Dersler

Lisans

KOM2722 Nümerik Analiz, Lisans, 2022 - 2023

KOM3722 Mikrokontrolörler ve Endüstriyel Uygulamaları 1, Lisans, 2022 - 2023

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- Two-Legged Robot Motion Control With Recurrent Neural Networks**
Çatalbaş B., Morgül Ö.
Journal of Intelligent and Robotic Systems: Theory and Applications, cilt.104, sa.4, 2022 (SCI-Expanded)
- A low-cost feedback control systems laboratory setup via Arduino-Simulink interface**

Uyanik I., ÇATALBAŞ B.

Computer Applications in Engineering Education, cilt.26, sa.3, ss.718-726, 2018 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

I. A Low-cost Laboratory Experiment Setup for Frequency Domain Analysis for a Feedback Control Systems Course

ÇATALBAŞ B., Uyanik İ.

IFAC-PapersOnLine, cilt.50, sa.1, ss.15704-15709, 2017 (Scopus)

Hakemli Bilimsel Toplantılarda Yayımlanmış Bildiriler

I. Düşük Maliyetli Tek Kart Bilgisayarlar için Edge TPU Hızlandırıcı İle Uyumlu Nesne Tespiti Modelleri Geliştirilmesi

Yılmaz A., Uzunçayır I. E., Çatalbaş B.

ELECO 2024, Elektrik-Elektronik ve Biyomedikal Mühendisliği Konferansı, Bursa, Türkiye, 28 - 30 Kasım 2024, ss.1-5

II. İki Bacaklı Robot Hareket Kontrolünde Yapay Sinir Ağlarının Kullanımı / The Use of Artificial Neural Networks in Bipedal Robot Motion Control

ÇATALBAŞ B., ÇATALBAŞ B., MORGÜL Ö.

24. Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı TOK 2023, İstanbul, Türkiye, 14 - 16 Eylül 2023

III. Identification and Control of a Linear Time-Periodic Test Bench Using Harmonic Transfer Functions and LQR Controllers

Sert B., Çatalbaş B., Uyanik I.

2023 9th International Conference on Control, Decision and Information Technologies (CoDIT), Rome, İtalya, 03 Temmuz 2023, ss.2366-2371

IV. Tracking the Nodal Point of Weakly Electric Fish Using Artificial Neural Networks Zayıf Elektrik Balıklarının Düğüm Noktasının Yapay Sinir Ağları Kullanılarak Takip Edilmesi

Çatalbaş B., Elikuru D., Aydın E. Y., Uyanik İ.

31st IEEE Conference on Signal Processing and Communications Applications, SIU 2023, İstanbul, Türkiye, 5 - 08 Temmuz 2023

V. Zayıf elektrik balıklarında derin öğrenme kullanımıyla anal yüzgeç ve düğüm noktası takibi

ELİKURU M. D., AYDIN E. Y., GÜRLER N., ÇATALBAŞ B., UYANIK İ.

20. ULUSAL SİNİRBİLİM KONGRESİ, İstanbul, Türkiye, 19 - 23 Ekim 2022

VI. Two-Legged Robot System Identification with Artificial Neural Networks Yapay Sinir Ağları İle İki Ayaklı Robot Sistem Tanılaması

Çatalbaş B., Catalbas B., Morgul O.

28th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2020, Gaziantep, Türkiye, 5 - 07 Ekim 2020

VII. Tekrarlayan Sinir Ağları ile İki Ayaklı Robot Hareket Kontrolü / Two-Legged Robot Motion Control With Recurrent Neural Networks

ÇATALBAŞ B., MORGÜL Ö.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı TOK 2019, Muğla, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019

VIII. A new initialization method for artificial neural networks: Laplacian Yapay sinir ağlarında yeni bir ön değer atama yöntemi: Laplasyen

Çatalbas B., Çatalbaş B., Morgul Ö.

26th IEEE Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2018, İzmir, Türkiye, 2 - 05 Mayıs 2018, ss.1-4

IX. Human activity recognition with different artificial neural network based classifiers Farklı Yapay

Sinir Ağı Temelli Siniflandiricilar ile İnsan Hareketi Tanimlama

Catalbas B., Çatalbaş B., Morgul O.

25th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2017, Antalya, Türkiye, 15 - 18 Mayıs 2017

X. **A comparative study of classification methods for fall detection Düşme tespiti için siniflandırma yöntemlerinin karşılaştırılması**

Çatalbaş B., Yucesoy B., Secer G., Aslan M.

2014 22nd Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2014, Trabzon, Türkiye, 23 - 25 Nisan 2014, ss.1315-1318

Desteklenen Projeler

Çatalbaş B., TÜBİTAK Projesi, Gezgin Robotların Eğimli ve Kumlu Zeminlerde Hareket Prensiplerinin Keşfi ve Makine Öğrenmesi ile Lokomasyon Optimizasyonu, 2024 - 2025

Çatalbaş B., Uyanık İ., TÜBİTAK Projesi, Duyumotor Kontrolcülerin Davranışsal ve Sinirsel İfadelerinin Makine Öğrenmesi Teknikleriyle Tanılanması, 2022 - 2023

TÜBİTAK Projesi, İki Bacaklı Robotlar İçin Yapay Sinir Ağı Temelli Kontrolcü Tasarımı Ve Gerçeklemesi, 2020 - 2023