

## Arş. Gör. Ahmet Kaan KARABÜBER

### Kişisel Bilgiler

E-posta: akaan@yildiz.edu.tr

Web: <https://avesis.yildiz.edu.tr/akaan>

### Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ORCID: 0000-0001-7913-3591

Yoksis Araştırmacı ID: 328255

### Eğitim Bilgileri

Doktora, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Kontrol Ve Otomasyon Mühendisliği, Türkiye 2023 - Devam Ediyor

Yüksek Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Makine Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği, Türkiye 2020 - 2023

Lisans, Kocaeli Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği, Türkiye 2013 - 2018

### Araştırma Alanları

Kontrol ve Sistem Mühendisliği, Robotik ve Mekatronik Sistemler, Sinyal İşleme, Yapay Zeka, Bilgisayarda Öğrenme ve Örüntü Tanıma, Sistem Dinamiği ve Kontrolü

### Akademik Unvanlar / Görevler

Araştırma Görevlisi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Gemi İnşaatı Ve Denizcilik Fakültesi, Gemi Makineleri İşletme Mühendisliği, 2020 - Devam Ediyor

### Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- Improved Ship Roll Motion Performance with Combined EKF Parameter Estimation and MPC Control**  
ÇAKICI F., Jambak A. I., Kahramanoğlu E., KARABÜBER A. K., Kucukdemiral I., ÖĞÜR M. U., Peri F., ŞAHİN Ö. S., Ugur M. A.  
2024 IEEE Conference on Control Technology and Applications, CCTA 2024, Newcastle upon Tyne, İngiltere, 21 - 23 Ağustos 2024, ss.477-482
- SHIP ROLL MOTION DAMPING USING ACTIVE FIN STABILIZERS WITH SLIDING MODE CONTROL**  
KARABÜBER A. K., YEŞİLDİREK A., ÇAKICI F.  
2ndINTERNATIONAL ISTANBUL CONGRESS OF MULTIDISCIPLINARY SCIENTIFIC RESEARCH, İstanbul, Türkiye, 28 - 29 Eylül 2022

### Desteklenen Projeler

SAVAŞ Ö., BAYAR H., KARABÜBER A. K., SERT O., KORKMAZ F. C., COŞKUN F., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, ÇOKLU PEDALLI DALGA ÜRETECİNİN KAPALI KONTROL SİSTEMİ İLE KONTROL EDİLMESİ VE OPTİMİZASYONU, 2023 - Devam Ediyor

ALKAN A. D., GÖKMEN M., KURT H., AKPINAR B., ATASAYAN E., AVCI A. G., UĞUR M. A., ÖZLÜ K. E., DEMİR Ö. C., KARABÜBER A. K., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Bir Konteyner Gemisi Modelinin Yapay Zekâ Destekli bir Sistem Tanımlama Algoritması Yardımıyla Manevra Matematiksel Modelinin Geliştirilmesi ve Buna Yönelik Manevra Havuzu ve Gölette Yapılacak Deneyleri ile Manevra Performansının Tahmini, 2022 - Devam Ediyor  
Çakıcı F., Kahramanoğlu E., Karabüber A. K., Şahin Ö. S., TÜBİTAK Projesi, Gemiler için yalpa hareketi sönümleyici aktif kanatçık sistemi ile kontrolcü algoritmaları geliştirilmesi ve deneysel ortamda doğrulanması, 2023 - 2025

## **Metrikler**

Yayın: 2