

Prof. Dr. Galip CANSEVER

Kişisel Bilgiler

İş Telefonu: [+90 053 233 4195](tel:+900532334195) Dahili: 4

Fax Telefonu: [+90 0532 334 1954](tel:+9005323341954)

E-posta: cansever@yildiz.edu.tr

Web: <http://avesis.yildiz.edu.tr>

Posta Adresi: Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Kontrol ve Otomasyon Mühendisliği Bölümü, 34220, Esenler, İstanbul

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ORCID: 0000-0003-2294-4259

Publons / Web Of Science ResearcherID: A-8475-2016

Yoksis Araştırmacı ID: 10055

Eğitim Bilgileri

Doktora, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, Türkiye 1980 - 1984

Yüksek Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, Türkiye 1976 - 1978

Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, Türkiye 1972 - 1976

Sertifika, Kurs ve Eğitimler

Bilişim, OMRON I4.0 SUITABLE, NETWORK OF LATEST TECHNOLOGIES TRAINING , OMRON TÜRKİYE, 2014

Bilişim, PHOENIX CONTACT LATEST TECHNOLOGY PLC TRAINING, PHOENIX CONTACT GmbH & Co. KG, BLOOMBERG GERMANY, 2012

Bilişim, PHOENIX CONTACT INDUSTRIAL AUTOMATION TECHNOLOGIES TRAINING, PHOENIX CONTACT GmbH & Co. KG, BLOOMBERG, GERMANY, 2011

Bilişim, PHOENIX CONTACT PLC TECHNOLOGY TRAINING, PHOENIX CONTACT GmbH & Co. KG, BLOOMBERG, GERMANY, 2010

Bilişim, PHOENIX CONTACT PLC TRAINING, PHOENIX CONTACT GmbH & Co. KG, BLOOMBERG, GERMANY, 2009

Bilişim, OMRON LATEST AUTOMATION TECHNOLOGIES TRAINING, OMRON, Holland, 2008

Bilişim, OMRON AUTOMATION TECHNOLOGIES TRAINING, OMRON AUTOMATION TECHNOLOGIES TRAINING, 2004

Bilişim, OMRON AUTOMATION TECHNOLOGIES(PLC) , OMRON AUTOMATION TECHNOLOGIES OMRON TÜRKİYE, 1989

Yabancı Dil, ADVANCED ENGLISH COURSE, IN YILDIZ TECHNICAL UNIVERSITY, TÜRKİYE PETROL VAKFI, 1987

Yabancı Dil, DİLKUR ULUSLARARASI YABANCI DİL EĞİTİM MERKEZİ, DİLKUR, 1980

Yaptığı Tezler

Doktora, Sitrik asid siklusunun (çevrim) bond graf tekniği ile modellenmesi ve simülasyonu, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 1984

Yüksek Lisans, RLC Devrelerinin Analog Bilgisayarda Simülasyonu, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 1978

Araştırma Alanları

Bilgi Sistemleri, Haberleşme ve Kontrol Mühendisliği, Kontrol ve Sistem Mühendisliği, Endüstriyel Otomasyon, Mühendislik ve Teknoloji

Akademik Unvanlar / Görevler

Prof. Dr., Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Kontrol Ve Otomasyon Mühendisliği, 2010 - 2019
Prof. Dr., Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 1996 - 2010
Doç. Dr., Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 1993 - 1996
Doç. Dr., Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 1990 - 1993
Yrd. Doç. Dr., Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 1987 - 1990
Öğretim Görevlisi Dr., Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 1985 - 1987
Araştırma Görevlisi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 1979 - 1985

Akademik İdari Deneyim

Rektör Yardımcısı, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Kontrol ve Otomasyon Mühendisliği, 2016 - 2019
Fakülte Akademik Kurul Üyesi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Kontrol ve Otomasyon Mühendisliği, 2012 - 2016
Dekan, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 2005 - 2011
Senato Üyesi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 2002 - 2005
Fakülte Yönetim Kurulu Üyesi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Kontrol ve Otomasyon Mühendisliği, 2001 - 2002
Dekan Yardımcısı, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 1992 - 1995
Bölüm Başkan Yardımcısı, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 1987 - 1992

Verdiği Dersler

FUZZY LOGIC CONTROL, Doktora, 2017 - 2018
DYNAMIC SYSTEMS AND CONTROL, Lisans, 2017 - 2018
INDUSTRIAL CONTROL SYSTEMS, Lisans, 2017 - 2018
ENDÜSTRİYEL HABERLEŞME SİSTEMLERİ, Lisans, 2015 - 2016
SÜREÇ KONTROLÜ, Lisans, 2014 - 2015
DESIGN OF CONTROL SYSTEMS, Lisans, 2014 - 2015
INDUSTRIAL AUTOMATION 2, Lisans, 2012 - 2013
CONTROL SYSTEMS, Lisans, 2010 - 2011
AYRIK OLAY SİSTEMLERİNİN KONTROLÜ VE OTOMASYONU, Doktora, 2011 - 2012
BULANIK MANTIK KONTROL, Yüksek Lisans, 2011 - 2012
DESIGN OF DIGITAL SYSTEMS, Lisans, 2009 - 2010
BİYOLOJİK VE FİZYOLOJİK SİSTEMLERİN MODELLENMESİ VE SİMULASYONU, Doktora, 2001 - 2002
MİKROKONTROLÖRLER VE ENDÜSTRİYEL UYGULAMALARI1, Lisans, 1996 - 1997
MİKROKONTROLÖRLER VE ENDÜSTRİYEL UYGULAMALARI2, Lisans, 1995 - 1996
INDUSTRIAL AUTOMATION1, Lisans, 1989 - 1990
DIGITAL ELECTRONICS, Lisans, 1985 - 1986

Jüri Üyelikleri

Yarışma, KTÜ Düşünden Gerçeğine Proje Pazarı Yarışması, Karadeniz Teknik Üniversitesi, Haziran, 2015
Yarışma, BEST13 2. Bina Elektrik Elektronik, mekanik ve Kontrol Sistemleri, BEST, Eylül, 2013
Doktora Yeterlik Sınavı, Doktora Yeterlik Sınavı, Yıldız Teknik Üniversitesi, Ocak, 1997
Doçentlik Sınavı, Doçentlik Sınavı, Yıldız Teknik Üniversitesi, Ocak, 1997
Akademik Kadroya Atama-Yardımcı Doçentlik, Akademik Kadroya Atama-Yardımcı Doçentlik, Yıldız Teknik Üniversitesi, Ocak, 1997
Doktora Tez İzleme Komitesi (TİK) Üyeliği, Doktora Tez İzleme Komitesi (TİK) Üyeliği, Yıldız Teknik Üniversitesi, Ocak, 1997
Yarışma, ENOSAD derneğinin 5 adet WIN Otomasyon Fuarı için Proje Yarışması, Yıldız Teknik Üniversitesi, Ocak, 1997
Tez Savunma (Doktora), Tez Savunma (Doktora), Yıldız Teknik Üniversitesi, Ocak, 1997
Doçentlik Sınavı, Doçentlik Sınavı, Yıldız Teknik Üniversitesi, Ocak, 1997
Akademik Kadroya Atama-Profesörlük, Akademik Kadroya Atama-Profesörlük, Yıldız Teknik Üniversitesi, Ocak, 1997

Araştırma Altyapısı Bilgileri

Cansever G., OMRON İLERİ OTOMASYON TEKNOLOJİLERİ LABORATUARI, Ekim 2012
Cansever G., PHOENIX CONTACT OTOMASYON TEKNOLOJİLERİ LABORATUARI, Haziran 2005

Eğitim Altyapısı Bilgileri

Cansever G., HIMA SAFETY PLC LABOARTUARI, Mayıs 2011
Cansever G., SCHNEIDER ELECTRIC NETWORKING, Haziran 2008
Cansever G., YORUM OTOMASYON TEKNOLOJİLERİ UNITRONICS LABORATUARI, Nisan 2007
Cansever G., OMRON GENEL OTOMASYON TEKNOLOJİLERİ LABORATUARI, Kasım 2006

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **A Graphical User Interface based to Energy Efficiency Through Wireless Sensor Network Space**
Elhamroni M. H. A., Cansever G.
International Journal of Cooperative Information Systems, cilt.10, ss.1-10, 2021 (SCI-Expanded)
- II. **AUTOMATED GENERATION CONTROL OF MULTIPLE AREA ELECTRICAL SYSTEM WITH AN AVAILABILITY-BASED TARIFF PRICING SCHEME REGULATED BY WHALE OPTIMIZED FUZZY PID CONTROLLER**
Hamodat Z., Cansever G.
International Journal Of Photoenergy, cilt.2021, ss.1-13, 2021 (SCI-Expanded)
- III. **Neuro-fuzzy iterative learning control for 4-poster test rig**
Dursun U., Cansever G., Üstoğlu İ.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.42, sa.12, ss.2262-2275, 2020 (SCI-Expanded)
- IV. **Specification and formal verification of safety properties in a point automation system**
Sener I., Kaymakçı Ö. t., Üstoğlu İ., Cansever G.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.24, sa.3, ss.1384-1396, 2016 (SCI-Expanded)
- V. **Ethernet-based automation network systems mobile laboratory: a case study in nonlinear control of water tank system**
Ucun L., Akbatı O., Cansever G.

TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.23, ss.2344-2357, 2015 (SCI-Expanded)

- VI. **Topology Based Automatic Formal Model Generation for Point Automation Systems**
Oz M. A. N., Sener I., Kaymakci O. T., Ustoglu I., Cansever G.
INFORMATION TECHNOLOGY AND CONTROL, cilt.44, sa.1, ss.98-111, 2015 (SCI-Expanded)
- VII. **Stabilisation of a class of 2-DOF underactuated mechanical systems via direct Lyapunov approach**
TÜRKER T., Gorgun H., Cansever G.
INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL, cilt.86, sa.6, ss.1137-1148, 2013 (SCI-Expanded)
- VIII. **L-2 control of LPV systems with saturating actuators: Polya approach**
Delibasi A., Kucukdemiral I. B., Cansever G.
OPTIMAL CONTROL APPLICATIONS & METHODS, cilt.34, sa.1, ss.17-34, 2013 (SCI-Expanded)
- IX. **Stabilization of uncoupled PVTOL aircraft based on a Lyapunov function**
TÜRKER T., Gorgun H., Cansever G.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.34, sa.5, ss.578-584, 2012 (SCI-Expanded)
- X. **Lyapunov's direct method for stabilization of the Furuta pendulum**
TÜRKER T., Gorgun H., Cansever G.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.20, sa.1, ss.99-110, 2012 (SCI-Expanded)
- XI. **Ellipsoid based L-2 controller design for LPV systems with Saturating actuators**
Kucukdemiral I. B., UCUN L., EREN Y., Gorgun H., Cansever G.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.19, sa.5, ss.775-785, 2011 (SCI-Expanded)
- XII. **ROBOT TRAJECTORY TRACKING WITH ADAPTIVE RBFNN-BASED FUZZY SLIDING MODE CONTROL**
Ak A. G., Cansever G., DELİBAŞI A.
INFORMATION TECHNOLOGY AND CONTROL, cilt.40, sa.2, ss.151-156, 2011 (SCI-Expanded)
- XIII. **Untitled**
CANSEVER G., GÜÇLÜ R., Kucukdemiral I. B., Gulez K.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.19, sa.5, 2011 (SCI-Expanded)
- XIV. **ADAPTIVE SELF-TUNING CONTROL OF ROBOT MANIPULATORS WITH PERIODIC DISTURBANCE ESTIMATION**
DELİBAŞI A., Zergeroğlu E., Kucukdemiral I. B., Cansever G.
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS & AUTOMATION, cilt.25, sa.1, ss.48-56, 2010 (SCI-Expanded)
- XV. **LPV Gain-Scheduling Controller Design for a Nonlinear Quarter-Vehicle Active Suspension System**
Onat C., Küçükdemiral İ. B., Sivrioğlu S., Yüksek İ., Cansever G.
Transactions Of The Institute Of Measurement And Control, cilt.31, sa.71, ss.71-95, 2009 (SCI-Expanded)
- XVI. **LPV gain-scheduling controller design for a non-linear quarter-vehicle active suspension system**
ONAT C., Kucukdemiral I. B., Sivrioglu S., YÜKSEK İ., CANSEVER G.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.31, sa.1, ss.71-95, 2009 (SCI-Expanded)
- XVII. **A comparison of four different microleakage tests for assessment of leakage of root canal fillings**
Karagenc B., Gencoglu N., Ersoy M., Cansever G., Kulekci G.
ORAL SURGERY ORAL MEDICINE ORAL PATHOLOGY ORAL RADIOLOGY AND ENDODONTICS, cilt.102, sa.1, ss.110-113, 2006 (SCI-Expanded)
- XVIII. **A new approach to supervisor design with sequential control Petri-net using minimization technique for discrete event system**
CANSEVER G., Kucukdemiral I. B.
INTERNATIONAL JOURNAL OF ADVANCED MANUFACTURING TECHNOLOGY, cilt.29, ss.1267-1277, 2006 (SCI-Expanded)
- XIX. **Sugeno based robust adaptive fuzzy sliding mode controller for SISO nonlinear systems**
Kucukdemiral I., Cansever G.

JOURNAL OF INTELLIGENT & FUZZY SYSTEMS, cilt.17, sa.2, ss.113-124, 2006 (SCI-Expanded)

- XX. **Fuzzy sliding mode controller with RBF neural network for robotic manipulator trajectory tracking**
Ak A. G., Cansever G.
INTELLIGENT CONTROL AND AUTOMATION, cilt.344, ss.527-532, 2006 (SCI-Expanded)
- XXI. **A robust single input adaptive sliding mode fuzzy logic controller for automotive active suspension system**
Kucukdemiral I., Engin Ş. N., Omurlu V. E., Cansever G.
FUZZY SYSTEMS AND KNOWLEDGE DISCOVERY, PT 1, PROCEEDINGS, cilt.3613, ss.981-986, 2005 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Enhanced Energy Efficiency through Path Planning for Off-Road Missions of Unmanned Tracked Electric Vehicle**
İnal T. T., CANSEVER G., Yalçın B., Çetin G., Hartavi A. E.
Vehicles, cilt.6, sa.3, ss.1027-1050, 2024 (ESCI)
- II. **Trajectory Tracking Control of an Industrial Robot Manipulator Using Fuzzy SMC with RBFNN**
Cansever G., DELİBAŞI A.
GAZI UNIVERSITY JOURNAL OF SCIENCE, cilt.28, sa.1, ss.141-148, 2015 (Scopus)
- III. **Topology Based Automatic TAPN Model Generation for Railway Systems**
Şener İ., Kaymakçı Ö. T., Üstoğlu İ., CANSEVER G.
International Journal of Automation Mechatronics & Robotics, cilt.1, sa.3, ss.6-10, 2014 (Hakemli Dergi)
- IV. **Supervisor Design, Which is Based on Petrinets for Sequential Control of Manufacturing System By Using Programmable Logic Controller**
Cansever G.
Yıldız Teknik Üniversitesi Dergisi, cilt.4, sa.2, ss.21-46, 2002 (Hakemli Dergi)
- V. **Parametreleri Değişken DC Servomotor için PI Tipi Parametrik Anlamda Dayanıklı Denetleyici Tasarımı**
ENGİN Ş. N., KÜÇÜKDEMİRAL İ. B., CANSEVER G.
Doğuş Üniversitesi Dergisi, 2001 (Hakemli Dergi)
- VI. **Dijital Watmetreler İçin Otomatik Hata Düzeltici**
Cansever G.
Yıldız Teknik Üniversitesi Dergisi, sa.2, ss.29-36, 1994 (Hakemli Dergi)
- VII. **Electrical Modeling and Simulating of the Respiration System**
CANSEVER G.
Modeling, Measurements and Control, C, cilt.44, sa.4, ss.19-37, 1994 (Hakemli Dergi)
- VIII. **Fuzzy logic controller in modern control systems: an industrial application**
CANSEVER G., ENGİN Ş. N., Ozguven O., Uzam M.
Advances in modelling & simulation, cilt.43, sa.1, ss.41-63, 1994 (Scopus)
- IX. **Fuzzy Logic Controller in Modern Control System: An industrial Application**
CANSEVER G.
Advances in Modelling & Analysis, C, cilt.43, sa.1, ss.41-63, 1994 (Hakemli Dergi)
- X. **Biokimyasal Reaksiyonların Modellenmesi**
CANSEVER G.
Yıldız Teknik Üniversitesi Dergisi, ss.21-28, 1985 (Hakemli Dergi)

Kitap & Kitap Bölümleri

- I. **Neural Network Based Control of AC-AC Converter for Voltage Sags, Harmonics and EMI Reduction**
GÜLEZ K., ALIŞKAN İ., MUMCU T. V., CANSEVER G.

Lecture Notes in Computer Science, Huang, S., Heutte, L., Loog, M., Editör, Springer, ss.534-544, 2007

II. LOJİK DEVRELER

Cansever G.

Basılmadı, İstanbul, 1990

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- I. **Real-time monitoring Patients Using Novel RFID Network Planning Scheme**
Musadaq ., Cansever G.
4 th International Iraqi Conference on Engineering Technology and its Applications (IICETA 2021), Najaf, Irak, 1 - 03 Eylül 2021, ss.1-8
- II. **DESIGN AND IMPLEMENTATION DWDM TOWARD TERABIT FOR LONG-HAUL TRANSMISSION SYSTEM**
Mousa M. I., Cansever G., Abd T. H. A.
2nd International Congress and Robotics Applications , Ankara, Türkiye, 26 - 27 Haziran 2020, ss.1-5
- III. **Battery Chargers in Electric Vehicles**
Kaptan D., CANSEVER G.
6th International Conference on Control Engineering and Information Technology (CEIT), İstanbul, Türkiye, 25 - 27 Ekim 2018
- IV. **Timed Automation Petri Nets for Time-Delay Automation Systems**
ŞENER İ., Cansever G.
INES 2016, Budapeşte / Macaristan, 01 Haziran 2016
- V. **A Tool for Automatic Formal Modeling of Railway Interlocking Systems**
Şener İ., Kaymakçı Ö. T., Üstoğlu İ., CANSEVER G.
16. International Conference on Computer as a Tool. EUROCON 2015, 01 Eylül 2015
- VI. **Bir Asansör Sisteminin Petri Ağları ile Modellenmesi ve Kontrolü**
ŞENER İ., Cansever G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2014), 01 Eylül 2014, ss.47-52
- VII. **Specification and formal verification of safety properties in point automation system by using timed-arc Petri nets**
Kaymakçı Ö. T., ÜSTOĞLU İ., Cansever G.
19th IFAC World Congress, 01 Ağustos 2014
- VIII. **İ.Şener, Ö.T.Kaymakçı, İ.Üstoğlu, G.Cansever "Specification and Formal Verification of Safety Properties in Point Automation System by Using Timed-Arc Petri Nets"19th IFAC World Congress. Cape Town, South Africa.**
Kaymakçı Ö. t., Üstoğlu İ., CANSEVER G.
19th IFAC World Congress. Cape Town, South Africa., 01 Ağustos 2014
- IX. **Yat Yük Yönetim Sisteminin Ayrık Olay Kontrol Sistemleri ile Tasarlanması**
Şener İ., CANSEVER G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı(TOK 2013), 01 Eylül 2013
- X. **Control of Pattern Tracking Nonholonomic Mobile Robot with Feedback Linearization**
AKBATI O., Cansever G.
8th International Conference on Electrical and Electronics Engineering (ELECO), Bursa, Türkiye, 28 - 30 Kasım 2013, ss.512-515
- XI. **CoNeT Mobil Laboratory for Ethernet Based I/O Systems in Industrial Applications**
CANSEVER G.
ICCAS 2012 International Conference of Control, Automation and Systems, 01 Ekim 2012
- XII. **CoNeT Mobile Laboratory for Ethernet Based I/O Systems in Industrial Applications**
UCUN L., AKBATI O., Cansever G.
12th International Conference on Control, Automation and Systems (ICCAS), Jeju, Güney Kore, 17 - 21 Ekim 2012, ss.18-22

- XIII. **A Stabilizing Controller for PVTOL Aircraft**
TÜRKER T., OFLAZ T., Gorgun H., Cansever G.
American Control Conference (ACC), Montreal, Kanada, 27 - 29 Haziran 2012, ss.909-913
- XIV. **Bir Kısım İki Serbestlikli Yetersiz Eyleyicili Mekanik Sistemin Kararlı Kılınması**
TÜRKER T., Görgün H., Cansever G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İzmir, Türkiye, 14 Eylül 2011, ss.206-211
- XV. **LPV control active suspension system**
Ucun L., Kucukdemiral I. B., Delibaşı A., Cansever G.
2011 IEEE International Conference on Mechatronics, ICM 2011, İstanbul, Türkiye, 13 - 15 Nisan 2011, ss.116-121
- XVI. **LPV Control of Active Suspension System**
CANSEVER G.
IEEE International Conference on Mechatronics (ICM'11), 01 Nisan 2011
- XVII. **Direct Lyapunov Method for Stabilizing Pendulum on a Cart System**
TÜRKER T., GÖRGÜN H., CANSEVER G.
8th France-Japan and 6th Europe-Asia Congress on Mechatronics, Yokohama, Japonya, 22 Kasım 2010, ss.564-568
- XVIII. **PVTOL Uçak Sisteminin Doğrudan Lyapunov Yaklaşımı ile Kararlı Kılınması**
TÜRKER T., Görgün H., Cansever G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Türkiye, 21 Eylül 2010, ss.454-458
- XIX. **LPV Control of Actuator Saturated Systems: A Case Study on Single-Track Vehicle Control**
KÜÇÜKDEMİRAL İ. B., UCUN L., EREN Y., GÖRGÜN H., DELİBAŞI A., CANSEVER G.
5th IFAC SYMPOSIUM ON MECHATRONIC SYSTEM, Boston, Amerika Birleşik Devletleri, 13 - 15 Eylül 2010
- XX. **Stabilization of 2-DOF Underactuated Mechanical Systems via Lyapunov's Direct Approach**
TÜRKER T., GÖRGÜN H., CANSEVER G.
8th IFAC Symposium on Nonlinear Control Systems, NOLCOS 2010, Bologna, İtalya, 01 Eylül 2010, ss.1128-1133
- XXI. **L2 Controller Design for LPV Systems with Saturating Actuators**
CANSEVER G.
Proc. of IFAC Symposium on Mechatronic Systems 2010, 01 Eylül 2010
- XXII. **LPV Control of Actuator Saturated Systems: A Case Study on Single-Track Vehicle Control**
CANSEVER G.
2010 IFAC Symposium on Mechatronic Systems, 01 Eylül 2010
- XXIII. **Drug/NonDrug Clustering Using Semi-Supervised Learning Approaches**
CANSEVER G.
RECOMB 2010, 01 Ağustos 2010
- XXIV. **Feature Selection Criteria for Drug/Nondrug Compounds Based on Kernel Approaches**
CANSEVER G.
International Symposium on Innovations in Intelligent Systems and Applications, INISTA 2010, 01 Haziran 2010
- XXV. **Eyleyici Doyumlu Doğrusal Sistemler için Elipsoit Tabanlı L2 Denetleyici Tasarımı**
CANSEVER G.
Otomatik kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2009), 01 Ekim 2009
- XXVI. **NN Approaches on Fuzzy Sliding Mode Controller Design for Robot Trajectory Tracking**
CANSEVER G.
in 3rd IEEE Multi-Conference on Systems and Control, 01 Temmuz 2009
- XXVII. **PEM Tipi Yakıt Hücresi Sisteminde Kullanılan Kompresör Modelinin Adaptif Denetleyici ile Kontrolü**
EREN Y., UCUN L., GÖRGÜN H., KÜÇÜKDEMİRAL İ. B., CANSEVER G.
Elektrik Elektronik ve Bilgisayar Mühendisliği Sempozyumu (ELECO'08), Türkiye, 26 - 30 Kasım 2008
- XXVIII. **pH Sürecinin Lyapunov Tabanlı Lineer Olmayan Denetleyici ile Denetimi**
ALIŞKAN İ., GÜLEZ K., CANSEVER G.
ELEKTRİK - ELEKTRONİK ve BİLGİSAYAR MÜHENDİSLİĞİ SEMPOZYUMU, ELECO 2008, Bursa, Türkiye, 26 - 30 Kasım 2008
- XXIX. **pH Nötralizasyon Sürecine Yönelik Doğrusal Olmayan Denetleyici Tasarımı**
ALIŞKAN İ., GÜLEZ K., CANSEVER G.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı – TOK'2008, İstanbul, Türkiye, 13 - 15 Kasım 2008

- XXX. **Çizgi Takip Robotunun Modellenmesi ve Denetleyici Tasarımı**
AKBATI O., Cansever G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, 01 Kasım 2008
- XXXI. **PEM Tipi Yakıt Hücresi Sisteminde Kullanılan Kompresör Modelinin Adaptif Denetleyici ile Kontrolü**
CANSEVER G.
Eleco 2008, 01 Kasım 2008
- XXXII. **pH Nötralizasyon Prosesine Yönelik Non-Linear Denetleyici Tasarımı**
CANSEVER G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2008), 01 Kasım 2008
- XXXIII. **Mikrokontrollör ile Akıllı Ev Otomasyonu ve Bilgisayar Arayüzü**
CANSEVER G.
Eleco 2008, 01 Kasım 2008
- XXXIV. **L2, H2 guaranteed-cost control of LPV systems with saturating actuators**
CANSEVER G.
16th Mediterranean Conference on Control and Automation, MED'08, 01 Haziran 2008
- XXXV. **Fuzzy Sliding Mode Controller with Neural Network for Robot Manipulators**
Ak A. G., CANSEVER G.
10th International Conference on Control, Automation, Robotics and Vision, Ha-Noi, Vietnam, 17 - 20 Aralık 2008, ss.1556-1557
- XXXVI. **Yapay Sinir Ağı Denetlemeli AC-AC Dönüştürücü ile Gerilim Dalgalanmalarını ve Birleşik Tuzak Filtre ile de Harmonikleri Düzenleyici Hibrid Sistem**
ALIŞKAN İ., GÜLEZ K., ADAM A. A., CANSEVER G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı – TOK'2007, İstanbul, Türkiye, 5 - 07 Eylül 2007
- XXXVII. **pH Nötralizasyon Prosesine Lyapunov Fonksiyonu Tabanlı Denetleme Tekniğinin Uygulanması**
ALIŞKAN İ., GÜLEZ K., ENGİN Ş. N., CANSEVER G.
TOK'07 Otomatik Kontrol Türk Milli Komitesi, Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Türkiye, 5 - 07 Eylül 2007
- XXXVIII. **Yapay sinir ağı kontrollü AC-AC dönüştürücü ile gerilim dalgalanmalarını ve birleşik-tuzak filtre ile de harmonikleri düzenleyici hibrid sistem**
CANSEVER G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2007), 01 Eylül 2007
- XXXIX. **Neural network based soft switching control of AC-AC converter for current harmonics and EMI reduction**
CANSEVER G.
International Exhibition & Conference for Power Electronics, Intelligent Motion, Power Quality, 01 Eylül 2007
- XL. **LME yaklaşımıyla dayanıklı PID benzeri durum geri besleme denetleyicisi: Çift eksenli ters sarkaç uygulaması**
CANSEVER G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2007), 01 Eylül 2007
- XLI. **Neural Network Based Control of AC-AC Converter for Voltage Sags, Harmonics and EMI Reduction**
CANSEVER G.
ICIC'07, 01 Eylül 2007
- XLII. **A Robust PID Like State-Feedback Control Via LMI Approach**
CANSEVER G.
IEEE International Symposium on Computational Intelligence in Robotics and Automation, 01 Haziran 2007
- XLIII. **An ANN based Electronic Glove for human-machine interaction**
CANSEVER G.
INISTA (International Symposium on Innovations in Intelligent Systems and Applications), 01 Haziran 2007
- XLIV. **Neural Network Based Soft Switching Control of AC AC Converter for Voltage Harmonics and EMI Reduction**
GÜLEZ K., ALIŞKAN İ., MUMCU T. V., CANSEVER G.

International Exhibition and Conference for Power Electronics, Intelligent Motion and Power Quality, PCIM Europe 2007, Nuremberg, Almanya, 22 - 24 Mayıs 2007, ss.676-681

- XLV. **Radyo frekansı ile Q-matic uygulaması**
CANSEVER G.
IV.Otomasyon sempozyumu, 01 Mayıs 2007
- XLVI. **Depo robot sistemi**
CANSEVER G.
IV.Otomasyon sempozyumu, 01 Mayıs 2007
- XLVII. **Neural network based control of AC-AC converter for voltage sags, harmonics and EMI reduction**
Gulez K., Aliskan I., Mumcu T. V., CANSEVER G.
3rd International Conference on Intelligent Computing, Qingdao, Çin, 21 - 24 Ağustos 2007, cilt.4681, ss.534-536
- XLVIII. **A robust PID like state-feedback control via LMI approach: An application on a Double Inverted Pendulum System**
DELİBAŞI A., Küçükdemiral İ. B., Cansever G.
IEEE Computational Intelligence in Robotics and Automation / CIRA 2007, 01 Ocak 2007
- XLIX. **Exact model knowledge and direct adaptive controllers on ball and beam**
TÜRKER T., Gorgun H., Zengeroglu E., Cansever G.
IEEE International Conference on Mechatronics, Kumamoto, Japonya, 8 - 10 Mayıs 2007, ss.130-131
- L. **Yapay Sinir Ağı Kontrollü AC-AC Dönüştürücü ile Gerilim Dalgalanmalarını ve Harmonikleri Düzenleyici AC-DC Dönüştürücü**
GÜLEZ K., ALIŞKAN İ., MUMCU T. V., CANSEVER G.
TOK'2006 Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Ankara, Türkiye, 6 - 08 Kasım 2006
- LI. **pH Nötralizasyon Prosesinin Yapay Sinir Ağı ile Kontrolü**
ALIŞKAN İ., GÜLEZ K., CANSEVER G.
TOK'2006 Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Ankara, Türkiye, 6 - 08 Kasım 2006
- LII. **Ph Nötralizasyon Prosesinin Yapay Sinir Ağı İle Kontrolü**
CANSEVER G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2006), 01 Kasım 2006
- LIII. **Yapay Sinir Ağı Kontrollü AC-AC Dönüştürücü ile Gerilim Dalgalanmalarını ve Harmonikleri Düzenleyici AC-DC Dönüştürücü**
CANSEVER G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2006), 01 Kasım 2006
- LIV. **Yeni Bir Bozucu Kestirimli, Değişken Yapılı, Uyarlamalı Kontrolcü**
CANSEVER G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2006), 01 Kasım 2006
- LV. **İki Linkli Robot Manipülatörün Yörünge Kontrolü İçin Rtf Nöral Ağa Dayalı Bulanık Kayan Modlu Kontrolör**
CANSEVER G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2006), 01 Kasım 2006
- LVI. **Three Link Robot Control with Fuzzy Sliding Mode Controller Based on RBF Neural Network**
CANSEVER G.
IEEE International Conference on Control Applications, IEEE International Symposium on Computer-Aided Control Systems Design , IEEE International Symposium on Intelligent Control , CCA/CACSD/ISIC Conference, 01 Ekim 2006
- LVII. **İki linkli robot manipülatörün adaptif radyal temelli fonksiyonlu nöral ağa dayalı kayan modlu kontrolü**
CANSEVER G.
Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları Sempozyumu, 01 Haziran 2006
- LVIII. **A Novel Variable Structure Based Adaptive Control with Disturbance Estimation**
CANSEVER G.
2006 American Control Conference (ACC 2006), 01 Haziran 2006
- LIX. **A robust single input adaptive sliding mode fuzzy logic controller for automotive active suspension**

system

Kucukdemiral I. B., ENGİN Ş. N., ÖMÜRLÜ V. E., CANSEVER G.

2nd International Conference on Fuzzy Systems and Knowledge Discovery, FSKD 2005, Changsha, Çin, 27 - 29 Ağustos 2005, ss.981-986

- LX. **Adaptive neural network based fuzzy sliding mode control of robot manipulator**
Gokhan Ak A., CANSEVER G.
IEEE Conference on Cybernetics and Intelligent Systems, Bangkok, Tayland, 7 - 09 Haziran 2006, ss.771-772
- LXI. **A robust single input adaptive sliding mode fuzzy logic controller for automotive active suspension system**
Kucukdemiral I. B., ENGİN Ş. N., ÖMÜRLÜ V. E., CANSEVER G.
Second International Conference on Fuzzy Systems and Knowledge Discovery, FSKD 2005, Changsha, Çin, 27 - 29 Ağustos 2005, cilt.3613, ss.981-986
- LXII. **Formalization of a Novel Sugeno Type Adaptive Fuzzy Sliding Mode Controller for a Class of Nonlinear Systems**
CANSEVER G.
IEEE International Conference on Mechatronics, 01 Temmuz 2005
- LXIII. **Using Artificial Neural Networks for Solving the Inverse Kinematics of the Robot Manipulator**
CANSEVER G.
INISTA 2005, Proc.of International Symposium on Innovations in Intelligent Systems and Applications, 01 Haziran 2005
- LXIV. **The Design of a Push-Pull Switch Mode Power Supply For AC Drives**
CANSEVER G.
The 30th Annual Conference of the IEEE Industrial Electronics Society, 01 Kasım 2004
- LXV. **Bilgi ve Verilerin Kaynağından Değerlendirme Merkezine Taşınımı**
CANSEVER G.
Küçükçekmece Gölü ve Havzası için Çevre Yönetim Biriminin Oluşturulma Süreci ve Bölgeye Katkıları Çalıştayı, 01 Ekim 2004
- LXVI. **Real-Time DC Motor Position Control by Fuzzy Logic and PID controllers using Labview**
DELİBAŞI A., TÜRKER T., CANSEVER G.
International Conference on Mechatronics and Robotics, Aachen, Almanya, 01 Eylül 2004, ss.14-19
- LXVII. **Labview Tabanlı Bulanık Kontrolcü ile DC Motor Pozisyon Kontrolü**
TÜRKER T., Delibaşı A., Cansever G.
Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları Sempozyumu, İstanbul, Türkiye, 23 Haziran 2004, ss.160-162
- LXVIII. **PD, PID and Fuzzy Logic Control of Three Link Planar Arm**
CANSEVER G.
4th International Workshop on Robot Motion and Control, ROMOCO'04, 01 Haziran 2004
- LXIX. **THE DESIGN OF A PUSH-PULL SWITCH MODE POWFR SUPPLY FOR AC DRIVES**
Dalci K. B., Gulez K., CANSEVER G.
30th Annual Conference of the IEEE-Industrial-Electronics-Society (IECON), Busan, Güney Kore, 2 - 06 Kasım 2004, ss.1201-1206
- LXX. **Direct Adaptive Fuzzy Logic Controller with Self-Tuning Input Scaling Factors**
CANSEVER G.
4 th Asian Control Conference, 01 Eylül 2002
- LXXI. **Direct Adaptive Fuzzy PI Controller with Resetting Type Self-tuning Mechanism**
CANSEVER G.
5 th Portuguese Conference on Automatic Control, 01 Eylül 2002
- LXXII. **PC Based Fuzzy - PI Controlller Design for DC Motor Using Genetic Algorithms**
CANSEVER G.
ITM'01, 1 st International Conference On Information Technology in Mechatronics, 01 Ekim 2001
- LXXIII. **A New Method For The Design of Optimal Self-Tuning Fuzzy Logic Controller by Using Genetic Algorithms and Artificial Neural Networks**

- CANSEVER G.
ITM'2001 (Proceeding of the 1 st International Conference on Information Technology in Mechatronics), 01 Ekim 2001
- LXXIV. **Fuzzy PI tipi Kontrolörlerde 2 Yaklaşım**
CANSEVER G.
İTÜ BUMAT Kulübü Semineri, 01 Aralık 2000
- LXXV. **Petri Net Design of Discrete Event Control Systems for Programmable Logic Controller**
CANSEVER G.
4 th International PLCopen Conference on Industrial Control Programming, ICP 2000 Conference, 01 Ekim 2000
- LXXVI. **Fuzzy Model-Based learning for a DC Motor Controller**
CANSEVER G.
ICSPAT 2000 DSP World Conference, 01 Ekim 2000
- LXXVII. **Synthesis Inequalities for The Robust PID Controller for a DC Servo Motor and Implementation by Using DSP**
CANSEVER G.
ICSPAT'99, 01 Kasım 1999
- LXXVIII. **Design of a Dynamic and Robust Speed Controller for a DC Servo Motor by using a DSP**
CANSEVER G.
2 nd International Conference on Mathematical and Computational Applications in Engineering, 01 Eylül 1999
- LXXIX. **Adaptive fuzzy controller improving a control system for process control**
CANSEVER G., Ozguven O. F.
Proceedings of the 1996 IEEE 22nd International Conference on Industrial Electronics, Control, and Instrumentation, IECON. Part 3 (of 3), Taipei, Tayvan, 5 - 10 Ağustos 1996, cilt.1, ss.578-583
- LXXX. **An Adaptive Fuzzy Controller Improving A Control System For Process Control**
CANSEVER G.
Proceedings of the 1996 IEEE IECON 22 nd International Conference on Industrial Electronics, Control, and Instrumentation, 01 Ağustos 1996
- LXXXI. **Rezistif Transdüserler için Analog-Digital Ölçüm Dönüştürücüsü**
CANSEVER G.
Elektrik Mühendisliği 6 . Ulusal Kongresi, 01 Eylül 1995
- LXXXII. **Application of Fuzzy Set Theory to Stabilization of an Inverted Pendulum by a High Speed Fuzzy Logic Controller**
CANSEVER G.
Melecon'94 7 th Mediterranean Electrotechnical Conference, IEEE Region 8, IEEE Turkey Section, 01 Nisan 1994
- LXXXIII. **Neural Uyarı için Yeni bir Teknik : Magnetic Neural Uyarı Sistemi**
CANSEVER G.
Elektrik Mühendisliği 5. Ulusal Kongresi, 01 Eylül 1993
- LXXXIV. **Kontrol Sistemlerinde Fuzzy Lojik ve Fuzzy Lojik Kontrolcular**
CANSEVER G.
Elektrik Mühendisliği 5. Ulusal Kongresi, 01 Eylül 1993
- LXXXV. **Programlanabilir Lojik Kontrolcularda Çok Kullanılan Giriş/Çıkış Arabirimleri**
CANSEVER G.
Elektrik Mühendisliği 5. Ulusal Kongresi, 01 Eylül 1993
- LXXXVI. **Otomatik Uçuş Kontrol Sistemlerinde Yapay Sinir Ağları**
ENGİN Ş. N., CANSEVER G., ÖZGÜVEN Ö.
Elektrik Mühendisliği 5. Ulusal Kongresi, Türkiye, 6 - 09 Haziran 1993
- LXXXVII. **Kontrol Sistemlerinde Bulanık Lojik: Bulanık Lojik Denetleyici**
ENGİN Ş. N., CANSEVER G., ÖZGÜVEN Ö.
Elektrik Mühendisliği 5. Ulusal Kongresi, Türkiye, 6 - 09 Haziran 1993
- LXXXVIII. **Aritmi Diagnosis Algorithms**
CANSEVER G.

International Symposium for the Computer Applications, 01 Aralık 1992

- LXXXIX. **A New Model as Biological and Dynamic of the Human Respiratory Control System**
CANSEVER G.
Proceedings Intern, AMSE Conference "Signals and Systems", 01 Haziran 1992
- XC. **Klasik Torna Tezgahının ve Geleneksel Tezgahların CNC'ye Dönüştürülmesinde Genel Esaslar**
CANSEVER G.
CNC Bilgisayar Kontrollu Sistemler, 01 Mart 1991
- XCI. **Hydromechanical Circulatory Model Simulating Blood Pressure Regulation**
CANSEVER G.
Proceedings Intern, AMSE Conference "Signals and Systems", 01 Eylül 1990
- XCII. **Noninvasive Measurements of CO2 Ratio in the Normal Expiration**
CANSEVER G.
Proceedings Intern, AMSE Conference "Signals and Systems, 01 Eylül 1990
- XCIII. **Küçük bir Saatçi Torna Tezgahının Bilgisayar Kontrollu duruma dönüştürülmesi**
CANSEVER G.
ODTÜ Matimaren, 01 Aralık 1989
- XCIV. **Homojen Sıcaklıktaki Bir ATP Generatörü için bir Elektrik Devresi Kullanarak Simulasyon Çalışmalarından Bazı Parametrelerin Elde Edilmesi**
CANSEVER G.
Elektrik Mühendisliği 3. Ulusal Kongresi, 01 Eylül 1989
- XCV. **Klasik bir Torna Tezgahının Bilgisayar Kontrollu Duruma Çevrilmesi**
CANSEVER G.
Elektrik Mühendisliği 2. Ulusal Kongresi, 01 Aralık 1988
- XCVI. **Modelling of Power Transmission System of CNC Lathe with Bond Graph Method**
CANSEVER G.
Proceedings Intern, AMSE Confer, "Modelling and Simulation", 01 Haziran 1988
- XCVII. **Dijital Kontrollu bir Torna Tezgahının Metal Kaldırma İşlemlerinin Grafik Simulasyonu**
CANSEVER G.
ODTÜ. Matimaren, 01 Aralık 1987
- XCVIII. **Abnormal Periyodik Solunum için Cheyne-Stokes'un Modellenmesi ve Simulasyonu**
CANSEVER G.
Yıldız Üniversitesi 50. yıl Sempozyumu, 01 Aralık 1987
- XCIX. **Elektron Transfer Zincirinin Simulasyonu**
CANSEVER G.
Elektrik Mühendisliği 2. Ulusal Kongresi, 01 Eylül 1987
- C. **Elektron Transfer Zincirinin Modellenmesi**
CANSEVER G.
Elektrik Mühendisliği 2. Ulusal Kongresi, 01 Eylül 1987

Desteklenen Projeler

CANSEVER G., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, İnsansız Kara Araçlarının Koordinasyonu, 2012 - 2018

CANSEVER G., AB Destekli Diğer Projeler, Project CoNeT: 502106-LLP-1-2009-1-BE-ERASMUS-ECUECoNeT: Co-operative Network Training, 2009 - 2012

Cansever G., Küçükdemiral İ. B., TÜBİTAK Projesi, Doğrusal Motor Eyleyicili, Çeyrek Taşıt Aktif Süspansiyon Sistemi Geliştirilmesi Ve Doğrusal Parametreleri Değişen Optimal Kontrol Tekniği İle Denetimi, 2008 - 2011

CANSEVER G., Diğer Uluslararası Fon Programları, PHOENIX XPLORE Uluslararası Otomasyon ve Kontrol Yarışmasında Depo Robot Otomasyonu Adlı Proje ile Fabrika Kategorisinde İkincilik Ödülü Kazanılmıştır., 2007 - 2008

CANSEVER G., Diğer Uluslararası Fon Programları, Nöro Fuzzy Kayan Kip Kontrol Tabanlı Robot Kolunun Yörünge Takibi, 2005 - 2007

CANSEVER G., İnsan Saç Performansı Deneyleri Yapan Cihazın Yapımı, 2004 - 2005
CANSEVER G., Deprem Karakteristiklerinin Simulasyon Yardımıyla Olası Etki ve Hasarlarının Önlenebilmesi için Deneysel Tasarımla Modelleme, 23 DPT-06-01-01 DPT Projesi, 2003 - 2005
CANSEVER G., TÜBİTAK Projesi, The Development of Enviromental Management Model in Küçükçekmece Basın Tübitak-GSRT-102Y011 Uluslar arası Proje, 2002 - 2005
CANSEVER G., ABU(Asian Broadcasting Union) ROBOCON ROBOT Yarışmalarına Türkiyede Organizasyonunu TRT'nin Yaptığı Yarışmalarda Son İki Seneden Beri 1. si En iyi Tasarım Ödülü ve 2. si ise Üçüncülük Ödülü Olmuştur., 2002 - 2005
CANSEVER G., Motorola Mikrodenetleyicisi Kullanarak Endüstri, Ev Otomasyonu, Haberleşme ve Diğer Alanlarda Projelerin Geliştirilmesi, 2001 - 2005
CANSEVER G., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Öğrenci Robot Projesi, 2000 - 2005
CANSEVER G., Diğer Uluslararası Fon Programları, Yol Yapan Fonksiyonel Robot, 20-04-02-01 nolu Öğrenci Robot Araştırma Projesi, 2003 - 2004
CANSEVER G., Eskişehir Tülomsaş Lokomotif Fabrikaları Üniversite Sanayi İşbirliği Çerçevesinde İyileştirme Kapsamında Hazırlanan 6 Fabrika İçin Teknik Rapor,2003, 2003 - 2003
CANSEVER G., Diğer Uluslararası Fon Programları, Basket atan Robot 20-04-02-01 nolu Öğrenci Robot Araştırma Projesi, 2002 - 2003
CANSEVER G., Diğer Uluslararası Fon Programları, Merkezkaç Döküm Yöntemiyle Küresel Grafitli Dökme Demir Boru Üretimi, 21-07-02-07 nolu Araştırma Fonu Proje, 2001 - 2003
CANSEVER G., İGDAŞ SCADA Sistemlerinin İhaleye Çıkarılmasında Hazırlanan Çok Geniş Kapsamlı SCADA İhale Şartnamesi(75 sayfa), 2002, 2002 - 2002
CANSEVER G., Asansör Kontrol Sistemlerinin Tasarımı, 1995 - 1999
CANSEVER G., Diğer Uluslararası Fon Programları, Fuzzy Lojik Kontrol (FLC) Sistemini Kullanarak Motor Kontrolü, 95-B-04-20-01 Proje nolu, 1995 - 1998
CANSEVER G., Diğer Uluslararası Fon Programları, Bilgisayar Denetimli Tezgahların (CNC) Kontrolü, 87-B-04-77-21 Proje nolu, 1987 - 1990

Bilimsel Kuruluşlardaki Üyelikler / Görevler

TOK TÜRKİYE OTOMATİK KONTROL MİLLİ KOMİTESİ, Yönetim Kurulu Üyesi, 2018 - Devam Ediyor
ETMD ELEKTRİK TESİSAT MÜHENDİSLERİ DERNEĞİ, Yönetim Kurulu Üyesi, 2015 - Devam Ediyor , Türkiye
IEEE, Üye, 2006 - Devam Ediyor , Amerika Birleşik Devletleri
ENDÜSTRİYEL OTOMASYON SANAYİCİLERİ DERNEĞİ, Üye, 2005 - Devam Ediyor , Türkiye

Bilimsel Hakemlikler

TÜBİTAK Projesi, 1501 - Sanayi Ar-Ge Projeleri Destekleme Programı, ARÇELİK/ESKİŞEHİR, Türkiye, Şubat 2020
Başlatılacak Araştırma Projesi, YILDIZ TEKNİK ÜNİVERSİTESİ REKTÖRLÜĞÜ, Yıldız Teknik Üniversitesi, Türkiye, Eylül 2016
Bilimsel Yayın/Eser, YILDIZ ÜNİVERSİTESİ REKTÖRLÜĞÜ, Yıldız Teknik Üniversitesi, Türkiye, Eylül 2016
International Journal, SCI Kapsamındaki Dergi, Ocak 2000

Bilimsel Danışmanlıklar

EMF MOTOR, Kurum veya Organizasyonlar İçin Yapılan Danışmanlık, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Kontrol Ve Otomasyon Mühendisliği, Türkiye, 2015 - 2017
ATOM ENERJİSİ KURUMU, Kurum veya Organizasyonlar İçin Yapılan Danışmanlık, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Kontrol Ve Otomasyon Mühendisliği, Türkiye, 2013 - 2016

Etkinlik Organizasyonlarındaki Görevler

- Cansever G., ELECO'19 ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERING CONFERENCE, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, Bursa, Türkiye, Kasım 2019
- Cansever G., EEMKON ELEKTRİK ELEKTRONİK MÜHENDİSLİĞİ KONGRESİ, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, İstanbul, Türkiye, Kasım 2019
- Cansever G., ELECO'18 ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERING CONFERENCE, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, Bursa, Türkiye, Aralık 2018
- Cansever G., ELECO'17 ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERING CONFERENCE, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, Bursa, Türkiye, Aralık 2017
- Cansever G., EEMKON ELEKTRİK ELEKTRONİK MÜHENDİSLİĞİ KONGRESİ, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, İstanbul, Türkiye, Kasım 2017
- Cansever G., ELECO'16 ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERING CONFERENCE, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, Bursa, Türkiye, Aralık 2016
- Cansever G., ELECO'15 ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERING CONFERENCE, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, Bursa, Türkiye, Kasım 2015
- Cansever G., EEMKON15 ELEKTRİK ELEKTRONİK MÜHENDİSLİĞİ KONGRESİ, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, İstanbul, Türkiye, Kasım 2015
- Cansever G., ELECO'14 ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERING CONFERENCE, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, Bursa, Türkiye, Kasım 2014
- Cansever G., EDUNET(International Education Network) Conference, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, İstanbul, Türkiye, Haziran 2014
- Cansever G., ELECO'13 ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERING CONFERENCE, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, Bursa, Türkiye, Kasım 2013
- Cansever G., ELECO'12 ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERING CONFERENCE, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, Bursa, Türkiye, Aralık 2012
- Cansever G., ELECO'11 ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERING CONFERENCE, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, Bursa, Türkiye, Aralık 2011
- Cansever G., GELECEĞİN TEKNOLOJİLERİ SEMPOZYUMU , Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, İstanbul, Türkiye, Ekim 2011
- Cansever G., ELECO'10 ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERING CONFERENCE, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, Bursa, Türkiye, Aralık 2010
- Cansever G., Özsakarya M., Gülşen N., ASANSÖR SEMPOZYUMU , Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, İzmir, Türkiye, Mayıs 2010
- Cansever G., Kavas A., HABTEKUS HABERLEŞME TEKNOLOJİLERİ SEMPOZYUMU, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, İstanbul, Türkiye, Aralık 2009
- Cansever G., ELECO'09 ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERING CONFERENCE, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, Bursa, Türkiye, Kasım 2009
- Cansever G., Görgün H., TOK Türkiye Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, İstanbul, Türkiye, Ekim 2009
- Cansever G., ELECO'08 ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERING CONFERENCE, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, Bursa, Türkiye, Kasım 2008
- Cansever G., Kavas A., HABTEKUS HABERLEŞME TEKNOLOJİLERİ SEMPOZYUMU, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, İstanbul, Türkiye, Ekim 2008
- Cansever G., EDUNET(International Education Network) Conference, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, İstanbul, Türkiye, Haziran 2008
- Cansever G., ASYU /AKILLI SİSTEMLERDE YENİLİKLER VE UYGULAMALARI SEMPOZYUM, Bilimsel Kongre / Sempozyum Organizasyonu, İstanbul, Türkiye, Haziran 2006

Akademik Dolaşım Faaliyetleri

Sabbatical Araştırma İzni, Misafir Araştırmacı, Heinrich Heine Universitaet Düsseldorf, Almanya, 2014 - 2014
Sabbatical Araştırma İzni, Misafir Araştırmacı, UNIVERSITY OF LIMERICK, İrlanda, 2013 - 2013
İkili İşbirliği Anlaşması, Öğretim Elemanı Değişimi, TOKYO METROPOLITAN UNIVERSITY, Japonya, 2011 - 2011
İkili İşbirliği Anlaşması, Öğretim Elemanı Değişimi, Keio University, Japonya, 2011 - 2011
İkili İşbirliği Anlaşması, Öğretim Elemanı Değişimi, Tokyo Büyükşehir Teknoloji Enstitüsü, Japonya, 2011 - 2011
İkili İşbirliği Anlaşması, Öğretim Elemanı Değişimi, Universitaet Kassel, Almanya, 2011 - 2011
İkili İşbirliği Anlaşması, Personel Hareketliliği, HIMA SAFETY PLC, Almanya, 2011 - 2011
İkili İşbirliği Anlaşması, Öğrenci Hareketliliği, Syracuse University, Amerika Birleşik Devletleri, 2009 - 2009
Yetkinlik ve Niteliklerin Artırılması, Mesleki Eğitim/Kurs, PHOENIX CONTACT, Almanya, 2006 - 2006
İkili İşbirliği Anlaşması, Personel Hareketliliği, PHOENIX CONTACT, Almanya, 2005 - 2005
Sabbatical Araştırma İzni, Proje Kapsamında Bilimsel Araştırma, Salford University, İngiltere, 1999 - 2000
Doktora Sonrası Araştırma, Doktora Sonrası Araştırma, Universiteit Twente, Hollanda, 1986 - 1986

Metrikler

Yayın: 137
Atf (WoS): 149
Atf (Scopus): 222
H-İndeks (WoS): 7
H-İndeks (Scopus): 8

Kongre ve Sempozyum Katılımı Faaliyetleri

Yapı Malzemeleri Yönetmeliği, Moderatör, İstanbul, Türkiye, 2016
WIN EURASIA AUTOMATION 2016 HANNOVER MESSE BİLEŞİM, Çalışma Grubu, İstanbul, Türkiye, 2016
1. ENDÜSTRİYEL OTOMASYON KONGRESİ, Çalışma Grubu, Adana, Türkiye, 2015
8th IFAC Symposium on Nonlinear Control Systems, NOLCOS, Çalışma Grubu, Bologna, İtalya, 2010
2nd International Conference on Fuzzy Systems and Knowledge Discovery, FSKD 2005,, Çalışma Grubu, Changsha, Çin, 2005

Davetli Konuşmalar

EEMKON ELEKTRİK ELEKTRONİK MÜHENDİSLİĞİ KONGRESİ, Konferans, TMMOB ELEKTRİK MÜHENDİSLERİ ODASI, Türkiye, Kasım 2019
21. YÜZYIL FABRİKALARI, Seminer, FESTO, Türkiye, Mayıs 2018
ENDÜSTRİ 4.0 UYUMLU FABRİKALAR VE TOPLUM 5.0, Seminer, ENOSAD ENDÜSTRİYEL OTOMASYON SANAYİCİLERİ DERNEĞİ, Türkiye, Mayıs 2018
21. YÜZYILIN DİJİTAL FABRİKALARI, Seminer, ENOSAD ENDÜSTRİYEL OTOMASYON SANAYİCİLERİ DERNEĞİ, Türkiye, Mart 2018
INTERNATIONAL ADVANCED TECHNOLOGIES SYMPOSIUM, Konferans, Fırat Üniversitesi, Türkiye, Ekim 2017
PANEL, Seminer, MEKATRONİK MÜHENDİSLERİ DERNEĞİ, Türkiye, Mart 2017
AKILLI ŞEBEKELER VE TÜRKİYE ELEKTRİK ŞEBEKESİNİN GELECEĞİ SEMPOZYUMU, Konferans, TMMOB ELEKTRİK MÜHENDİSLERİ ODASI, Türkiye, Nisan 2013
II.ELEKTRİK TESİSAT ULUSAL KONGRESİ, Konferans, TMMOB ELEKTRİK MÜHENDİSLERİ ODASI İZMİR, Türkiye, Kasım 2011
OTOMASYON SEMPOZYUMU, Konferans, Samsun Üniversitesi, Türkiye, Mayıs 2007

Ödüller

Cansever G., OUTSTANDING BRANCH COUNSELOR, Ieee/Usa, The Institute Of Electrical And Electronics Engineering Inc. , Nisan 2016

Cansever G., Darrel Chong Student Activity Award, Ieee, Institute Electrical And Electronics Engineering, Şubat 2014

Cansever G., BİLİMSEL YAYINLAR DESTEĞİ, Yıldız Teknik Üniversitesi, Ocak 2011

Cansever G., BİLİMSEL YAYINLAR DESTEĞİ, Yıldız Teknik Üniversitesi, Mart 2009

Cansever G., Akbatı O., 10 Öğrenci 1. Ö., Xplore The New Automation Award 2008, Phoenix Contact/Germany, Haziran 2008

Cansever G., Akbatı O., 8 Öğrenci 8. Ö., Xplore The New Automation Award 2005, Phoenix Contact/Germany, Haziran 2005

Cansever G., Akbatı O., 3 Öğrenci 3. Ö., ABU ROBOCON SEOUL ROBOT YARIŞMASI, Abu Robocon Seoul , Haziran 2004

Akademi Dışı Deneyim

EWA (INTERNATIONAL EDUCATION NETWORK WORLD ASSOCIATION)

Endüstriyel Otomasyon Sanayicileri Derneği, ENOSAD

EDUNET(INTERNATIONAL EDUCATION NETWORK) (180 Dünya Üniversiteleri ile Birlikte Ortak Projeler Üretmek)

Otomatik Kontrol Türk Milli Komitesi, TOK

Elektrik Tesisat Mühendisleri Derneği, ETMD

Yıldız Teknik Üniversitesi TEKNOPARK

University of Dusseldorf

University of Limerick

University of Salford