

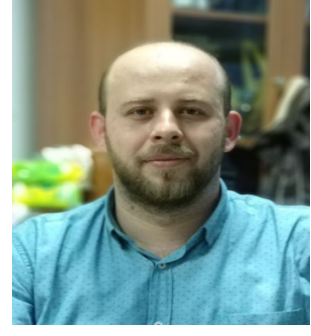
Öğr.Gör. Furkan ÇAKMAK

Kişisel Bilgiler

E-posta: fcakmak@yildiz.edu.tr

Web: <http://www.furkancakmak.com>

Posta Adresi: Yıldız Teknik Üniversitesi, Davutpaşa Kampüsü,
Bilgisayar Mühendisliği Bölümü,34220 Esenler, İstanbul.



Eğitim Bilgileri

Doktora, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye 2014 - Devam Ediyor
Yüksek Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye 2013 - 2014
Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye 2007 - 2013
Lisans, Linköpings Universitet, Computer Science (Erasmus Programme), Computer Science, İsveç 2011 - 2011

Yabancı Diller

İsveççe, B1 Orta

İngilizce, B2 Orta Üstü

Yaptığı Tezler

Yüksek Lisans, Arama Kurtarma Amaçlı Diferansiyel Sürürlü Tekerlekli Robot Tasarımı ve Gerçeklenmesi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Bilgisayar Mühendisliği, Bilgisayar Mühendisliği, 2014

Araştırma Alanları

Bilgisayar Bilimleri, Veritabanı ve Veri Yapıları, Veri Yapıları , Veritabanı Sistemleri , Yapay Zeka, Bilgisayarda Öğrenme ve Örüntü Tanıma, Bilgisayar Öğrenimi, Mühendislik ve Teknoloji

Akademik Unvanlar / Görevler

Öğretim Görevlisi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, 2020 - Devam Ediyor
Araştırma Görevlisi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Bilgisayar Mühendisliği Bölümü, 2013 - 2020

Mesleki Deneyim

Erasmus Koordinatörü, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, 2013 - 2019

Jüri Üyelikleri

Ödül, Mucize Fikirlî Genç Beyinler Bilgisayar Teknolojileri Proje Yarışması, Bayrampaşa Belediyesi, Haziran, 2019
Yarışma, Intel TİM Robot Yarışması, Intel - TİM, Kasım, 2015

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- **More scalable solution for multi-robot-multi-target assignment problem**
Marangoz S., Amasyalı M. F. , Uslu E., Çakmak F., Altuntaş N., Yavuz S.
ROBOTICS AND AUTONOMOUS SYSTEMS, cilt.113, ss.174-185, 2019 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- **An Architecture for Multi-Robot Localization and Mapping on Gazebo/ROS Simulation Environment**
USLU E., ÇAKMAK F., ALTUNTAŞ N., Marangoz S., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.
SIMULATION: SIMULATION-TRANSACTIONS OF THE SOCIETY FOR MODELING AND SIMULATION INTERNATIONAL, no.1, ss.1-12, 2017 (SCI Expanded İndekslerine Giren Dergi)
- **R-SLAM: Resilient localization and mapping in challenging environments**
Balcılar M., Yavuz S., Amasyalı M. F. , Uslu E., Çakmak F.
ROBOTICS AND AUTONOMOUS SYSTEMS, cilt.87, ss.66-80, 2017 (SCI İndekslerine Giren Dergi)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- **Tasarlanmış Engeli Ortamda Otonom Mobil Robot Gezinimi**
Yaşar A., Uslu E., Çakmak F., Altuntaş N., Amasyalı M. F. , Yavuz S.
Journal of Intelligent Systems with Applications, cilt.1, ss.67-74, 2018 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- **RoboCup RRL Manevra 2 Alanı için Otonom Gezinim Algoritması**
Dilaver M. B. , Çakmak F., Uslu E., Altuntaş N., Amasyalı M. F. , Yavuz S.
Journal of Intelligent Systems with Applications, cilt.1, ss.213-216, 2018 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- **Mobile Robot Control with Android Device Sensors by Using ROS**
Kırlı A. E. , Dilaver M. B. , ÇAKMAK F.
Mugla Journal of Science and Technology, cilt.3, ss.31-34, 2017 (Hakemli Üniversite Dergisi)

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- **Otonom Efektif Alan Tarayıcı Robot Tasarımı**
Koroğlu U., İslamoğlu U., Uslu E., Çakmak F., Altuntaş N., Amasyalı M. F. , Yavuz S.
Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları, İzmir, Türkiye, 31 Ekim - 02 Kasım 2019, ss.1-4
- **Holonomik Robot ile Dar Alanlarda Gezinim**
Baygöl F., Uslu E., Çakmak F., Altuntaş N., Amasyalı M. F. , Yavuz S.
Türkiye Robotbilim Konferansı 2019, ToRK2019, İstanbul, Türkiye, 26 - 28 Haziran 2019, ss.16-21
- **Socially Aware Robot Navigation Using the Collision Prediction Based Pedestrian Model**
KIVRAK H., ÇAKMAK F., KÖSE H., YAVUZ S.
Workshop on Robotic Co-workers 4.0: Human Safety and Comfort in Human-Robot Interactive Social Environments
2018 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, Madrid, İspanya, 1 - 05 Ekim 2018
- **Tasarlanmış Engeli Ortamda Otonom Mobil Robot Gezinimi**
YAŞAR A., USLU E., ÇAKMAK F., ALTUNTAŞ N., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.
Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları Konferansı, Antalya, Türkiye, 5 - 07 Ekim 2017, ss.37
- **Android Application For Simultaneously Control Of Multiple Land Robots Which Have Different Drive Strategy**
Gökçen B., Baygöl F., ÇAKMAK F., USLU E., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.
International Conference on Computer Science and Engineering (UBMK), Antalya, Türkiye, 05 Ekim 2017, ss.1
- **Comparison of 3-Dimensional SLAM Systems: RTAB-Map vs. Kintinuous**
ALTUNTAŞ N., USLU E., ÇAKMAK F., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.
International Conference on Computer Science and Engineering (UBMK), Antalya, Türkiye, 05 Ekim 2017, ss.1
- **RoboCup RRL Manevra 2 Alanı için Otonom Gezinim Algoritması**
Dilaver M. B. , ÇAKMAK F., USLU E., ALTUNTAŞ N., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.
Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları (ASYU), Antalya, Türkiye, 05 Ekim 2017, ss.1
- **Thermal Based Exploration for Search and Rescue Robots**
ÇAKMAK F., USLU E., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.

International Symposium on INnovations in Intelligent SysTems and Applications (INISTA), Gydnia, Polonya, 03 Temmuz 2017, ss.1-4

- **Design and implementation of an outdoor line follower robot for RoboCup search and rescue league**
RoboCup Arama Kurtarma Ligi Diş Ortam Kategorisi Çizgi İzleyen Robot Platformu Tasarımı ve Gerçeklenmesi
Dilaver M. B. , USLU E., ÇAKMAK F., ALTUNTAŞ N., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.
25th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2017, Antalya, Türkiye, 15 - 18 Mayıs 2017
- **A Fast 3D Exploration Algorithm for Autonomous Aerial Robots**
Marangoz S., Ergün E. E. , AMASYALI M. F. , USLU E., ÇAKMAK F., ALTUNTAŞ N., YAVUZ S.
IEEE 25th Signal Processing and Communications Applications Conference (SİU), Antalya, Türkiye, 16 Mayıs 2017, ss.13-16
- **Hazmat Charts Detection on Search and Rescue League of RoboCup Competitions**
ÇAKMAK F., USLU E., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.
IEEE 25th Signal Processing and Communications Applications Conference (SİU), Antalya, Türkiye, 16 Mayıs 2017, ss.1-4
- **Autonomous Mobile Robot Exploration in Negative Obstacle Environment**
Keskin N., USLU E., ÇAKMAK F., ALTUNTAŞ N., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.
IEEE 25th Signal Processing and Communications Applications Conference (SİU), Antalya, Türkiye, 16 Mayıs 2017, ss.5-8
- **ROS Üzerinden Android Cihaz Duyargaları Yardımıyla Mobil Robot Kontrolü**
Kırlı A. E. , Dilaver M. B. , ÇAKMAK F.
Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları (ASYU), Düzce, Türkiye, 29 Eylül 2016, ss.1
- **Experiences of Team Yıldız in Virtual and Real Rescue League**
Yavuz S., Amasyalı M. F. , Uslu E., Çakmak F.
The Future of robot rescue simulation Workshop, Leiden, Hollanda, 29 Şubat - 04 Mart 2016
- **An Architecture for Multi-Robot Hector Mapping**
Balcılar M., USLU E., ÇAKMAK F., ALTUNTAŞ N., Marangoz S., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.
International Symposium on Innovations in Intelligent Systems and Applications (INISTA), Sinaia, Romanya, 2 - 05 Ağustos 2016
- **3 Dimensional Thermal Mapping**
ALTUNTAŞ N., ÇAKMAK F., USLU E., Balcılar M., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.
24th Signal Processing and Communication Application Conference (SIU), Zonguldak, Türkiye, 16 - 19 Mayıs 2016, ss.1201-1204
- **Deformable Part Model and Deep Learning Comparison on Victim Detection**
Çakmak F., Uslu E., Altuntas N., Marangoz S., Balcılar M., Amasyalı M. F. , Yavuz S.
24th Signal Processing and Communication Application Conference (SIU), Zonguldak, Türkiye, 16 - 19 Mayıs 2016, ss.1513-1516
- **Implementation of frontier-based exploration algorithm for an autonomous robot**
USLU E., ÇAKMAK F., BALCILAR M., Akıncı A., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.
International Symposium on Innovations in Intelligent Systems and Applications, INISTA 2015, Madrid, İspanya, 2 - 04 Ağustos 2015
- **Web-Tabanlı Semantik Bir Yöntemle Türkçe Karakter Düzeltme**
ÇAKMAK F., DİRİ B.
23. IEEE Sinyal İşleme Uygulamaları Kurultayı, Malatya, Türkiye, 16 Mayıs 2015, ss.1
- **Hudut Hedefleri Temelli Otonom Keşif Algoritması Uygulaması**
USLU E., ÇAKMAK F., BALCILAR M., AMASYALI M. F. , YAVUZ S.
23. IEEE Sinyal İşleme Uygulamaları Kurultayı, Malatya, Türkiye, 16 Mayıs 2015, cilt.1, ss.1313-1316
- **Correction of Turkish characters with a web-based semantic method**
Web-Tabanlı Semantik Bir Yöntemle Türkçe Karakter Düzeltme
ÇAKMAK F., DİRİ B.
2015 23rd Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2015, Malatya, Türkiye, 16 - 19 Mayıs 2015, ss.891-894

- **ROS Uyumlu Robot Platformu Gerçeklenmesi**

ÇAKMAK F., USLU E., BALCILAR M., YAVUZ S., AMASYALI M. F.

Türkiye Otonom Robotlar Konferansı (TORK), Ankara, Türkiye, 06 Kasım 2014, ss.1

- **Using Range and Inertia Sensors for Trajectory and Pose Estimation**

ÇAKMAK F., USLU E., YAVUZ S., AMASYALI M. F. , BALCILAR M., ALTUNTAŞ N.

Signal Processing and Communication Applications Conference, Trabzon, Türkiye, 23 Nisan 2014, cilt.1, ss.506-509

Desteklenen Projeler

Uslu E., Yavuz S., Çakmak F., TÜBİTAK Projesi, Heterojen Çok Robotlu Otonom Arama Kurtarma Takımı İçin Etkin Görev Dağılımı, 2018 - 2021

USLU E., YAVUZ S., AMASYALI M. F. , ÇAKMAK F., AKINCIA., MARANGOZ S., ALTUNTAŞ N., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Gerçek Robot Platformu ile Tasarlanmış ve Tasarlanmamış Engebeli Alanda Otonom Gezinim, 2015 - 2018

AMASYALI M. F. , ÇAKMAK F., ALTUNTAŞ N., YAVUZ S., USLU E., AKINCIA., MARANGOZ S., DİLAVER M. B. , KIRLI E., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Kısıtlı İletişime Sahip Robot Takımları İçin Otonom Keşif Algoritmalarının Tasarlanması, 2015 - 2017

Yavuz S., Amasyalı M. F. , Altuntaş N., Uslu E., Çakmak F., TÜBİTAK Projesi, Otonom Arama Kurtarma Robotları İçin Keşif, Haritalama Ve Afettede Tespit Algoritmalarının Geliştirilmesi, 2013 - 2016

Bilimsel Kuruluşlardaki Üyelikler / Görevler

Üye, 2015 - Devam Ediyor

Bilimsel Hakemlikler

IEEE Access, SCI Kapsamındaki Dergi, Şubat 2019

TBV Journal of Computer Science and Engineering, Diğer İndekslerde Taranan Dergi, Ocak 2019

IEEE Access, SCI Kapsamındaki Dergi, Ekim 2018

Sigma Journal of Engineering and Natural Sciences, Diğer İndekslerde Taranan Dergi, Aralık 2017

Bilimsel Danışmanlıklar

POLONOM TEKNOLOJİ SANAYİ VE TİCARET A.Ş., Kurum veya Organizasyonlar İçin İzin Alınarak Yapılan Bilimsel Danışmanlık, 2019 - Devam Ediyor

DeFacto Teknoloji A. Ş., Kurum veya Organizasyonlar İçin İzin Alınarak Yapılan Bilimsel Danışmanlık, 2019 - Devam Ediyor

Verisoft A.Ş., Kurum veya Organizasyonlar İçin İzin Alınarak Yapılan Bilimsel Danışmanlık, 2019 - Devam Ediyor

Gün + Partners, Kurum veya Organizasyonlar İçin İzin Alınarak Yapılan Bilimsel Danışmanlık, 2019 - 2019

ID3 Yazılım, Kurum veya Organizasyonlar İçin İzin Alınarak Yapılan Bilimsel Danışmanlık, 2018 - 2019

ARKHE YAZILIM TEKNOLOJİLERİ, Kurum veya Organizasyonlar İçin İzin Alınarak Yapılan Bilimsel Danışmanlık, 2018 - 2019

HRGLOB DANIŞMANLIK LİMİTED ŞİRKETİ, Kurum veya Organizasyonlar İçin İzin Alınarak Yapılan Bilimsel Danışmanlık, 2018 - 2019

TalentSys Danışmanlık Enformasyon Teknoloji San. A.Ş., Kurum veya Organizasyonlar İçin İzin Alınarak Yapılan Bilimsel Danışmanlık, 2018 - 2018

PAS YAZILIM BİLİŞİM TEKN. SAN. DIŞ TİC. LTD ŞTİ., Kurum veya Organizasyonlar İçin İzin Alınarak Yapılan Bilimsel Danışmanlık, 2018 - 2018

Bilimsel Araştırma / alışma Grubu Üyelikleri

Olasılıksal Robotik Grubu, YILDIZ TEKNİK ÜNİVERSİTESİ, Türkiye, www.robotics.yildiz.edu.tr, 2013 - Devam Ediyor

Davetli Kongre ve Sempozyum Faaliyetleri

- Robotic Co-workers 4.0: Human Safety and Comfort in Human-Robot Interactive Social Environments, Katılımcı, Madrid, İspanya, 2018
- 2018 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS), Katılımcı, Madrid, İspanya, 2018
- Roboter und Intelligente Technologie, Davetli Konuşmacı, Munich, Almanya, 2018
- International Symposium on INnovations in Intelligent SysTems and Applications, Katılımcı, Gdynia, Polonya, 2017
- IEEE 25th Signal Processing and Communications Applications Conference, Katılımcı, Antalya, Türkiye, 2017
- Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları Konferansı, Katılımcı, Düzce, Türkiye, 2016
- International Symposium on INnovations in Intelligent SysTems and Applications, Katılımcı, Prahova, Romanya, 2016
- IEEE 24th Signal Processing and Communication Applications Conference, Katılımcı, Zonguldak, Türkiye, 2016
- International Symposium on INnovations in Intelligent SysTems and Applications, Katılımcı, Madrid, İspanya, 2015
23. IEEE Sinyal İşleme Uygulamaları Kurultayı, Katılımcı, Malatya, Türkiye, 2015
- ODTÜ Robot Günleri, Davetli Konuşmacı, Ankara, Türkiye, 2015
- Türkiye Otonom Robotlar Konferansı, Katılımcı, Ankara, Türkiye, 2014
12. Sanayi Kongresi, Katılımcı, İstanbul, Türkiye, 2014
22. IEEE Sinyal İşleme Uygulamaları Kurultayı, Katılımcı, Trabzon, Türkiye, 2014

Atıflar

Toplam Atıf Sayısı (WOS):10

h-indeksi (WOS):2

Ödüller

- ÇAKMAK F., En İyi Bildiri Ödülü", Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları Konferansı, Ekim 2017
- ÇAKMAK F., RoboCup, Nagoya Japonya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi, En İyi Dış Ortam Taşıma Robotu", NIST-ABD, Temmuz 2017
- ÇAKMAK F., RoboCup, Nagoya Japonya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi, En İyi Küçük Keşif Robotu", NIST-ABD, Temmuz 2017
- ÇAKMAK F., RoboCup, Nagoya Japonya, Arama Kurtarma Simülasyon Ligi'nde 1.lik", NIST-ABD, Temmuz 2017
- ÇAKMAK F., RoboCup, Nagoya Japonya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi, En İyi Otonom Robot", NIST-ABD, Temmuz 2017
- ÇAKMAK F., RoboCup, Nagoya Japonya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi, En İyi Keşif Robotu", NIST-ABD, Temmuz 2017
- ÇAKMAK F., RoboCup Germen Open, Magdeburg Almanya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi, En İyi Otonom Robot", NIST-ABD, Mayıs 2017
- ÇAKMAK F., RoboCup Germen Open, Magdeburg Almanya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi'nde 3.lük", NIST-ABD, Mayıs 2017
- ÇAKMAK F., RoboCup İran Open, Tahran İran, Arama Kurtarma Simülasyon Ligi, En İyi Otonom Navigasyon Robotu", NIST-ABD, Nisan 2017
- ÇAKMAK F., RoboCup, Leipzig Almanya, Arama Kurtarma Simülasyon Ligi'nde 1.lik", NIST-ABD, Temmuz 2016
- ÇAKMAK F., RoboCup, Leipzig Almanya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi, En İyi Küçük Keşif Robotu", NIST-ABD, Temmuz 2016