

FURKAN ÇAKMAK

DR. ÖĞR. ÜYESİ

E-posta : fcakmak@yildiz.edu.tr

Adres : Yıldız Teknik Üniversitesi, Davutpaşa Kampüsü,
Bilgisayar Mühendisliği Bölümü, 34220 Esenler, İstanbul.

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

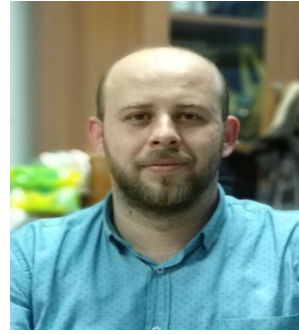
ScholarID: WUJBBqQAAAAJ

ORCID: 0000-0001-5232-7919

Publons / Web Of Science ResearcherID: AAA-5377-2019

ScopusID: 56982829900

Yoksis Araştırmacı ID: 51040



Öğrenim Bilgisi

Doktora 2014 - 2023	Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye
Yüksek Lisans 2013 - 2014	Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye
Lisans 2007 - 2013	Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye
Lisans 2011 - 2011	Linköpings Universitet, Computer Science (Erasmus Programme), Computer Science, İsveç

Yabancı Diller

İsveççe, B1 Orta

İngilizce, B2 Orta Üstü

Yaptığı Tezler

Yüksek Lisans, Arama Kurtarma Amaçlı Diferansiyel Sürürlü Tekerlekli Robot Tasarımı ve Gerçeklenmesi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Bilgisayar Mühendisliği, Bilgisayar Mühendisliği, 2014

Akademik Unvanlar / Görevler

Dr. Öğr. Üyesi 2024 - Devam Ediyor	Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği
Öğretim Görevlisi Dr. 2023 - 2024	Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği

Desteklenen Projeler

1. YAVUZ S., ÇAKMAK F., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Kara ve Mikro Hava Araçları Üzerinde Bezier Eğrileri ile Yol Planlaması ve Navigasyon Algoritmaları (PATH PLANNING WITH BEZIER CURVES AND NAVIGATION ALGORITHMS ON GROUND AND MULTI MICRO AERIAL VEHICLES), 2017 - 2023
2. Uslu E., Yavuz S., Amasyalı M. F., TÜBİTAK Projesi, Heterojen Çok Robotlu Otonom Arama Kurtarma Takımı İçin Etkin Görev Dağılımı, 2018 - 2021
3. USLU E., YAVUZ S., AMASYALI M. F., ÇAKMAK F., AKINCI A., MARANGOZ S., ALTUNTAŞ N., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Gerçek Robot Platformu ile Tasarlanmış ve Tasarlanmamış Engebeli Alanda Otonom Gezinim, 2015 - 2018
4. AMASYALI M. F., ÇAKMAK F., ALTUNTAŞ N., YAVUZ S., USLU E., AKINCI A., MARANGOZ S., DİLAVER M. B., KIRLI E., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Kısıtlı İletişime Sahip Robot Takımları İçin Otonom Keşif Algoritmalarının Tasarlanması, 2015 - 2017
5. Yavuz S., Amasyalı M. F., Uslu E., TÜBİTAK Projesi, Otonom Arama Kurtarma Robotları İçin Keşif, Haritalama Ve Afettede Tespit Algoritmalarının Geliştirilmesi, 2013 - 2016

Ödüller

1. Kıvrak H., Çakmak F., Köse H., Yavuz S., Best Paper Award, International Conference On Innovations In Intelligent Systems And Applications, Ağustos 2020
2. Dilaver M. B., Çakmak F., Uslu E., Altuntaş N., Amasyalı M. F., Yavuz S., En İyi Bildiri Ödülü, Akıllı Sistemlerde Yenilikler Ve Uygulamaları Konferansı, Ekim 2017
3. ÇAKMAK F., RoboCup, Nagoya Japonya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi, En İyi Küçük Keşif Robotu", NIST-ABD, Temmuz 2017
4. ÇAKMAK F., RoboCup, Nagoya Japonya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi, En İyi Dış Ortam Taşıma Robotu", NIST-ABD, Temmuz 2017
5. ÇAKMAK F., RoboCup, Nagoya Japonya, Arama Kurtarma Simülasyon Ligi'nde 1.lik", NIST-ABD, Temmuz 2017
6. ÇAKMAK F., RoboCup, Nagoya Japonya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi, En İyi Otonom Robot", NIST-ABD, Temmuz 2017
7. ÇAKMAK F., RoboCup, Nagoya Japonya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi, En İyi Keşif Robotu", NIST-ABD, Temmuz 2017
8. ÇAKMAK F., RoboCup Germen Open, Magdeburg Almanya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi, En İyi Otonom Robot", NIST-ABD, Mayıs 2017
9. ÇAKMAK F., RoboCup Germen Open, Magdeburg Almanya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi'nde 3.lük", NIST-ABD, Mayıs 2017
10. ÇAKMAK F., RoboCup İran Open, Tahran İran, Arama Kurtarma Simülasyon Ligi, En İyi Otonom Navigasyon Robotu", NIST-ABD, Nisan 2017
11. ÇAKMAK F., RoboCup, Leipzig Almanya, Arama Kurtarma Simülasyon Ligi'nde 1.lik", NIST-ABD, Temmuz 2016
12. ÇAKMAK F., RoboCup, Leipzig Almanya, Arama Kurtarma Gerçek Robotlar Ligi, En İyi Küçük Keşif Robotu", NIST-ABD, Temmuz 2016

Burslar

TÜBİTAK ARDEB 1001 Proje Bursiyeri, TÜBİTAK, 2019 - Devam Ediyor
TÜBİTAK ARDEB 1001 Proje Bursiyeri, TÜBİTAK, 2013 - 2016

Jüri Üyelikleri

Ödül, Mucize Fikirli Genç Beyinler Bilgisayar Teknolojileri Proje Yarışması, Bayrampaşa Belediyesi, Haziran, 2019
Yarışma, Intel TİM Robot Yarışması, Intel - TİM, Kasım, 2015

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- 1. A 3D navigation algorithm switching between waypoint and Bezier curves based local plans for micro air vehicles**
ÇAKMAK F., YAVUZ S.
Engineering Science and Technology, an International Journal, cilt.48, 2023 (SCI-Expanded)
- 2. Waypoint based path planner for socially aware robot navigation**
Kivrak H., Çakmak F., Köse H., Yavuz S.
CLUSTER COMPUTING-THE JOURNAL OF NETWORKS SOFTWARE TOOLS AND APPLICATIONS, cilt.25, sa.3, ss.1665-1675, 2022 (SCI-Expanded)
- 3. Social navigation framework for assistive robots in human inhabited unknown environments**
Kivrak H., Çakmak F., Köse H., Yavuz S.
Engineering Science and Technology, an International Journal, cilt.24, ss.284-298, 2021 (SCI-Expanded)
- 4. More scalable solution for multi-robot-multi-target assignment problem**
Marangoz S., Amasyalı M. F., Uslu E., Çakmak F., Altuntaş N., Yavuz S.
ROBOTICS AND AUTONOMOUS SYSTEMS, cilt.113, ss.174-185, 2019 (SCI-Expanded)
- 5. An Architecture for Multi-Robot Localization and Mapping on Gazebo/ROS Simulation Environment**
USLU E., ÇAKMAK F., ALTUNTAŞ N., MARANGOZ S., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
SIMULATION: SIMULATION-TRANSACTIONS OF THE SOCIETY FOR MODELING AND SIMULATION INTERNATIONAL, ss.1-12, 2017 (SCI-Expanded)
- 6. R-SLAM: Resilient localization and mapping in challenging environments**
Balcılar M., Yavuz S., Amasyalı M. F., Uslu E., Çakmak F.
ROBOTICS AND AUTONOMOUS SYSTEMS, cilt.87, ss.66-80, 2017 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- 1. Tasarlanmış Engebeli Ortamda Otonom Mobil Robot Gezinimi**
Yaşar A., Uslu E., Çakmak F., Altuntaş N., Amasyalı M. F., Yavuz S.
Akıllı Sistemler ve Uygulamaları Dergisi, cilt.1, sa.1, ss.67-74, 2018 (Hakemli Dergi)
- 2. RoboCup RRL Manevra 2 Alanı için Otonom Gezinim Algoritması**
Dilaver M. B., Çakmak F., Uslu E., Altuntaş N., Amasyalı M. F., Yavuz S.
Journal of Intelligent Systems with Applications, cilt.1, sa.2, ss.213-216, 2018 (Hakemli Dergi)
- 3. Mobile Robot Control with Android Device Sensors by Using ROS**
Kırlı A. E., Dilaver M. B., ÇAKMAK F.
Muğla Journal of Science and Technology, cilt.3, sa.1, ss.31-34, 2017 (Hakemli Dergi)

Kitap & Kitap Bölümleri

1. **80x86 Assembly Dili, Tasarım ve Çevre Birimler**

İNAN A. T., USLU E., ÇAKMAK F.
Seçkin Yayıncılık, Ankara, 2021

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

1. **3D Mapping and Simultaneous Navigation for Multi Micro Aerial Vehicles in Indoor Environments**
Coklu Mikro Hava Araclari icin Ic Ortamda 3B Haritalama ve Es Zamanli Navigasyon
DİLAVER M. B., ÇAKMAK F., USLU E., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
28th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2020, Gaziantep, Türkiye, 5 - 07 Ekim 2020
2. **A multilevel mapping based pedestrian model for social robot navigation tasks in unknown human environments**
KIVRAK H., ÇAKMAK F., KÖSE H., YAVUZ S.
2020 International Conference on INnovations in Intelligent SysTems and Applications (INISTA), İstanbul, Türkiye, 24 - 26 Ağustos 2020
3. **Physiological Data-Based Evaluation of a Social Robot Navigation System**
KIVRAK H., ULUER P., KÖSE H., Gümüşlü E., EROL BARKANA D., ÇAKMAK F., YAVUZ S.
2020 29th IEEE International Conference on Robot and Human Interactive Communication (RO-MAN), Nepal, İtalya, 31 Ağustos - 04 Eylül 2020, ss.994-999
4. **Otonom Efektif Alan Tarayıcı Robot Tasarımı**
Köroğlu U., İslamoğlu U., Uslu E., Çakmak F., Altuntaş N., Amasyalı M. F., Yavuz S.
Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları, İzmir, Türkiye, 31 Ekim - 02 Kasım 2019, ss.1-4
5. **Holonomik Robot ile Dar Alanlarda Gezinim**
Baygöl F., Uslu E., Çakmak F., Altuntaş N., Amasyalı M. F., Yavuz S.
Türkiye Robotbilim Konferansı 2019, ToRK2019, İstanbul, Türkiye, 26 - 28 Haziran 2019, ss.16-21
6. **Socially Aware Robot Navigation Using the Collision Prediction Based Pedestrian Model**
KIVRAK H., ÇAKMAK F., KÖSE H., YAVUZ S.
Workshop on Robotic Co-workers 4.0: Human Safety and Comfort in Human-Robot Interactive Social Environments 2018 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, Madrid, İspanya, 1 - 05 Ekim 2018
7. **RoboCup RRL Manevra 2 Alanı için Otonom Gezinim Algoritması**
DİLAVER M. B., ÇAKMAK F., USLU E., ALTUNTAŞ N., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları Konferansı, Antalya, Türkiye, 5 - 07 Ekim 2017, ss.71
8. **Tasarlanmış Engebeli Ortamda Otonom Mobil Robot Gezinimi**
YAŞAR A., USLU E., ÇAKMAK F., ALTUNTAŞ N., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları Konferansı, Antalya, Türkiye, 5 - 07 Ekim 2017, ss.37
9. **Android application for simultaneously control of multiple land robots which have different drive strategy**
Gökçen B., Baygöl F., ÇAKMAK F., USLU E., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
2nd International Conference on Computer Science and Engineering, UBMK 2017, Antalya, Türkiye, 5 - 08 Ekim 2017, ss.724-728
10. **Comparison of 3-Dimensional SLAM systems: RTAB-Map vs. Kintinuous**
Altuntaş N., Uslu E., Çakmak F., Amasyalı M. F., Yavuz S.
2nd International Conference on Computer Science and Engineering, UBMK 2017, Antalya, Türkiye, 5 - 08 Ekim 2017, ss.99-103
11. **Thermal based exploration for search and rescue robots**
ÇAKMAK F., USLU E., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
2017 IEEE International Conference on INnovations in Intelligent SysTems and Applications, INISTA 2017, Gdynia, Polonya, 3 - 05 Temmuz 2017, ss.113-118

12. **Design and implementation of an outdoor line follower robot for RoboCup search and rescue league**
RoboCup Arama Kurtarma Ligi Diş Ortam Kategorisi Çizgi İzleyen Robot Platformu Tasarımı ve Gerçeklenmesi
Dilaver M. B., USLU E., ÇAKMAK F., ALTUNTAŞ N., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
25th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2017, Antalya, Türkiye, 15 - 18 Mayıs 2017
13. **Hazmat charts detection on search and rescue league of RoboCup competitions**
RoboCup Yarışmaları Arama Kurtarma Ligi Ortamlarında Hazmat İşaretleri Tespiti
Çakmak F., Uslu E., Amasyalı M. F., Yavuz S.
25th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2017, Antalya, Türkiye, 15 - 18 Mayıs 2017
14. **Autonomous Mobile Robot Exploration in Negative Obstacle Environment**
Keskin N., USLU E., ÇAKMAK F., Altuntas N., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
25th Signal Processing and Communications Applications Conference (SIU), Antalya, Türkiye, 15 - 18 Mayıs 2017
15. **A Fast 3D Exploration Algorithm for Autonomous Aerial Robots**
Marangoz S., Ergun E. E., USLU E., ÇAKMAK F., Altuntas N., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
25th Signal Processing and Communications Applications Conference (SIU), Antalya, Türkiye, 15 - 18 Mayıs 2017
16. **ROS Üzerinden Android Cihaz Duyargaları Yardımıyla Mobil Robot Kontrolü**
Kırlı A. E., Dilaver M. B., ÇAKMAK F.
Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları (ASYU), Düzce, Türkiye, 29 Eylül 2016, ss.1
17. **Deformable Part Model and Deep Learning Comparison on Victim Detection**
Cakmak F., Uslu E., Altuntas N., Marangoz S., Balcılar M., Amasyalı M. F., Yavuz S.
24th Signal Processing and Communication Application Conference (SIU), Zonguldak, Türkiye, 16 - 19 Mayıs 2016, ss.1513-1516
18. **3 Dimensional Thermal Mapping**
ALTUNTAŞ N., ÇAKMAK F., USLU E., Balcılar M., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
24th Signal Processing and Communication Application Conference (SIU), Zonguldak, Türkiye, 16 - 19 Mayıs 2016, ss.1201-1204
19. **An Architecture for Multi-Robot Hector Mapping**
Balcılar M., USLU E., ÇAKMAK F., ALTUNTAŞ N., Marangoz S., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
International Symposium on Innovations in Intelligent Systems and Applications (INISTA), Sinaia, Romanya, 2 - 05 Ağustos 2016
20. **Implementation of frontier-based exploration algorithm for an autonomous robot**
USLU E., ÇAKMAK F., BALCILAR M., Akıncı A., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
International Symposium on Innovations in Intelligent Systems and Applications, INISTA 2015, Madrid, İspanya, 2 - 04 Ağustos 2015
21. **Web-Tabanlı Semantik Bir Yöntemle Türkçe Karakter Düzeltme**
ÇAKMAK F., DİRİ B.
23. IEEE Sinyal İşleme Uygulamaları Kurultayı, Malatya, Türkiye, 16 Mayıs 2015, ss.1
22. **Hudut Hedefleri Temelli Otonom Keşif Algoritması Uygulaması**
USLU E., ÇAKMAK F., BALCILAR M., AMASYALI M. F., YAVUZ S.
23. IEEE Sinyal İşleme Uygulamaları Kurultayı, Malatya, Türkiye, 16 Mayıs 2015, cilt.1, ss.1313-1316
23. **ROS Uyumlu Robot Platformu Gerçeklenmesi**
ÇAKMAK F., USLU E., BALCILAR M., YAVUZ S., AMASYALI M. F.
Türkiye Otonom Robotlar Konferansı (TORK), Ankara, Türkiye, 06 Kasım 2014, ss.1
24. **Using Range and Inertia Sensors for Trajectory and Pose Estimation**
ÇAKMAK F., USLU E., YAVUZ S., AMASYALI M. F., BALCILAR M., ALTUNTAŞ N.
Signal Processing and Communication Applications Conference, Trabzon, Türkiye, 23 Nisan 2014, cilt.1, ss.506-509

Akademik İdari Deneyim

2013 - 2019	Erasmus Programı Kurum Koordinatörü	Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği
-------------	--	--

Verdiği Dersler

Mikroişlemci Sistemleri ve Assembly Dili, Lisans, 2023 - 2024
Veri İletişimi ve Bilgisayar Ağları, Lisans, 2023 - 2024
Nesneye Yönelik Programlama, Lisans, 2023 - 2024, 2022 - 2023
Veri İletişimi, Lisans, 2022 - 2023, 2021 - 2022, 2020 - 2021
Çok Disiplinli Tasarım Projesi, Lisans, 2022 - 2023, 2020 - 2021
Robot Teknolojisine Giriş, Lisans, 2021 - 2022, 2020 - 2021
Alt Seviye Programlama, Lisans, 2022 - 2023, 2021 - 2022, 2020 - 2021
Bilgisayar Projesi, Lisans, 2022 - 2023, 2021 - 2022, 2020 - 2021
Bitirme Çalışması, Lisans, 2022 - 2023, 2021 - 2022, 2020 - 2021
Seminer, Lisans, 2022 - 2023
Veritabanı Yönetimi, Lisans, 2020 - 2021

Patent

Çakmak F., Yavuz S., AMASYALI M. F., KONUM BELİRLEYEN BİR CİHAZ VE OTONOM BİR HARİTALAMA VE KONUM BELİRLEME YÖNTEMİ, Patent, BÖLÜM G Fizik, Buluşun Tescil No: 2016 20438 , Standart Tescil, 2020

Kontrata Dayalı Araştırmalar

- Çakmak F., DeFacto Teknoloji A.Ş., Omnichannel - Yakın Mağazadan Hızlı Teslimat, 2021 - 2022
- Çakmak F., Amasyalı M. F., POLONOM TEKNOLOJİ SANAYİ VE TİCARET A.Ş., İŞBİRLİKÇİ ROBOTLAR (İHA VE İKA'lar) İLE OTONOM KEŞİF, GÜDÜM VE SEYRÜSEFER (ROBOTİM), 2019 - 2022
- Çakmak F., ARGE 24 Teknoloji A.Ş., Farklı Kanallardan Alınan Müşteri Verilerinden Kümeleme İle Müşteri Sınıflarının Oluşturulması ve Çoklu Sınıf Sınıflandırıcılar ile Kümülatif Müşteri Segmentasyonunun Gerçeklenmesi, 2021 - 2021
- Çakmak F., DeFacto Teknoloji A.Ş., Çevik PLM ve Dijital Tedarikçi Yönetim Sistemi, 2019 - 2020
- Çakmak F., IBASE MRO SOFTWARE SOLUTIONS A.Ş., WINGS Hava Taşıtları Bakım, Onarım ve Yenileme Süreç ve Uygulama Yazılımının IOS/Android Platformlarında Çalışması ve (Paperless) Dijital İmza, E-doc, E-form, E-board Yazılımlarının Geliştirilmesi, 2019 - 2020
- Çakmak F., IBASE MRO SOFTWARE SOLUTIONS A.Ş., Üniversite-Sanayi İşbirliği Kapsamındaki Faaliyetler İçin Ar-Ge Projesi Ön Hazırlık ve Proje Tasarım-Yazım Danışmanlığı, 2019 - 2019
- Çakmak F., ID3 LTD. ŞTĐ., TEYDEB 7180518 NOLU ENGİLLİ YOLCU YÖNETİMİ PROJESİ, 2018 - 2019

Bilimsel Kuruluşlardaki Üyelikler / Görevler

IEEE, Üye, 2015 - Devam Ediyor , Amerika Birleşik Devletleri

Bilimsel Hakemlikler

FİRAT ÜNİVERSİTESİ MÜHENDİSLİK BİLİMLERİ DERGİSİ, Hakemli Bilimsel Dergi, Eylül 2020
IEEE Access, SCI Kapsamındaki Dergi, Şubat 2019
TBV Journal of Computer Science and Engineering, Diğer İndekslerce Taranan Dergi, Ocak 2019
IEEE Access, SCI Kapsamındaki Dergi, Ekim 2018
Sigma Journal of Engineering and Natural Sciences, Diğer İndekslerce Taranan Dergi, Aralık 2017

Bilimsel Danışmanlıklar

POLONOM TEKNOLOJİ SANAYİ VE TİCARET A.Ş., Kurum veya Organizasyonlar İçin Yapılan Danışmanlık, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye, 2019 - Devam Ediyor
Verisoft A.Ş., Kurum veya Organizasyonlar İçin Yapılan Danışmanlık, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye, 2019 - 2020
DeFacto Teknoloji A. Ş., Kurum veya Organizasyonlar İçin Yapılan Danışmanlık, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye, 2019 - 2020
IBASE MRO SOFTWARE SOLUTIONS, Kurum veya Organizasyonlar İçin Yapılan Danışmanlık, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye, 2019 - 2020
Gün + Partners, Kurum veya Organizasyonlar İçin Yapılan Danışmanlık, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye, 2019 - 2019
ID3 Yazılım, Kurum veya Organizasyonlar İçin Yapılan Danışmanlık, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye, 2018 - 2019
ARKHE YAZILIM TEKNOLOJİLERİ, Kurum veya Organizasyonlar İçin Yapılan Danışmanlık, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye, 2018 - 2019
HRGLOB DANIŞMANLIK LİMİTED ŞİRKETİ, Kurum veya Organizasyonlar İçin Yapılan Danışmanlık, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye, 2018 - 2019
TalentSys Danışmanlık Enformasyon Teknoloji San. A.Ş., Kurum veya Organizasyonlar İçin Yapılan Danışmanlık, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye, 2018 - 2018
PAS YAZILIM BİLİŞİM TEKN. SAN. DIŞ TİC. LTD ŞTİ., Kurum veya Organizasyonlar İçin Yapılan Danışmanlık, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği, Türkiye, 2018 - 2018

Bilimsel Araştırma / Çalışma Grubu Üyelikleri

Olasılıksal Robotik Grubu, YILDIZ TEKNİK ÜNİVERSİTESİ, Türkiye, www.robotics.yildiz.edu.tr, 2013 - Devam Ediyor

Metrikler

Yayın: 35
Atıf (WoS): 34
Atıf (Scopus): 91
H-İndeks (WoS): 3
H-İndeks (Scopus): 5

Kongre ve Sempozyum Katılımı Faaliyetleri

Robotic Co-workers 4.0: Human Safety and Comfort in Human-Robot Interactive Social Environments, Katılımcı, Madrid, İspanya, 2018
2018 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS), Katılımcı, Madrid, İspanya, 2018
Roboter und Intelligente Technologie, Davetli Konuşmacı, Munich, Almanya, 2018
International Symposium on INnovations in Intelligent SysTems and Applications, Katılımcı, Gdynia, Polonya, 2017

IEEE 25th Signal Processing and Communications Applications Conference, Katılımcı, Antalya, Türkiye, 2017
Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları Konferansı, Katılımcı, Düzce, Türkiye, 2016
International Symposium on INnovations in Intelligent SysTems and Applications, Katılımcı, Prahova, Romanya, 2016
IEEE 24th Signal Processing and Communication Applications Conference, Katılımcı, Zonguldak, Türkiye, 2016
International Symposium on INnovations in Intelligent SysTems and Applications, Katılımcı, Madrid, İspanya, 2015
23. IEEE Sinyal İşleme Uygulamaları Kurultayı, Katılımcı, Malatya, Türkiye, 2015
ODTÜ Robot Günleri, Davetli Konuşmacı, Ankara, Türkiye, 2015
Türkiye Otonom Robotlar Konferansı, Katılımcı, Ankara, Türkiye, 2014
12. Sanayi Kongresi, Katılımcı, İstanbul, Türkiye, 2014
22. IEEE Sinyal İşleme Uygulamaları Kurultayı, Katılımcı, Trabzon, Türkiye, 2014

Davetli Konuşmalar

Roboter und Intelligente Technologie, Seminer, Genç MÜSİAD (Munich), Almanya, Temmuz 2018
ROS Uyumlu Robot Platformlarında Haritalama, Navigasyon ve Keşif Algoritmaları, Konferans, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Türkiye, Mart 2014

Araştırma Alanları

Bilgisayar Bilimleri, Veritabanı ve Veri Yapıları, Veri Yapıları, Veritabanı Sistemleri, Yapay Zeka, Bilgisayarda Öğrenme ve Örüntü Tanıma, Bilgisayar Öğrenimi, Mühendislik ve Teknoloji

Akademi Dışı Deneyim

Ticari Kuruluş Özel, Siemens Türkiye
Ticari Kuruluş Özel, Ayedaş
Ticari Kuruluş Özel, Netaş