

Dinamik Uygulama

Ders: 3

Öğr. Gör. Doğan SAĞLAM

1.124. Dünyanın yüzünden 480 km uzaklıkta ve dairesel bir yörünge üzerinde dönen bir yapma uydunun hızını hesaplayınız. (Prob. 1.123 de verilen bilgilere bkz.)

$$a_n = \frac{v^2}{r} \quad v^2 = r a_n$$

$$a_n = g \left(\frac{R}{r^2} \right) \text{ koyarak } v^2 = r g \left(\frac{R}{r} \right)^2 = \frac{g R^2}{r}$$

Veriler $r = (6370 + 480) = 6850 \text{ km}$

$$R = 6370 \text{ km} \quad g = 9,81$$

$$v = \sqrt{\frac{g}{r}} \cdot R = \sqrt{\frac{9,81}{6850000}} \cdot 6370000 =$$

$$v = 1,2 \cdot 6370 = 7644 \text{ m/san}$$

$$v = 27520 \text{ km/saat}$$

1.125. Ayın yörüngesi, yarıçapı 384 000 km olan bir daire kabul edilirse, ayın dünyaya göre bağıl hızı ne olur? (Prob. 1.123 de verilen bilgilere bkz.)

$$r = 384000 \text{ km} = 384000000 \text{ m} = 3,84 \times 10^8 \text{ m}$$

$$R = 6370 \text{ km} = 6370000 \text{ m} = 6,37 \times 10^6 \text{ m}$$

Ay yörüngesindeki hız:

$$a_n = g \left(\frac{R}{r} \right)^2 = g \left(\frac{6,37 \times 10^6}{3,84 \times 10^8} \right)^2 = 9,81 \frac{40,5759 (10)^{12}}{14,7456 (10)^{16}}$$

$$a_n = 0,0026995 \text{ m/san}^2 \quad a_n = \frac{v^2}{r}$$

$$v^2 = 0,00270 (3,84) (10)^8 = 0,010366 \cdot (10)^8 \quad v = 1018 \text{ m/san}$$

$$v = 3665 \text{ km/saat} \quad \blacktriangleleft$$

Başka bir çözüm

$$a_n = \frac{v^2}{r} \quad a_n = g \left(\frac{R}{r} \right)^2 \quad a_n = a_n$$

$$\frac{v^2}{r} = g \left(\frac{R}{r} \right)^2 \quad v^2 = \frac{g R^2}{r}$$

$$v^2 = \frac{9,81 (6,37) (10^6)^2}{3,84 \times 10^8} = \frac{39,8059 (10)^{13}}{3,84 (10^8)}$$

$$v = 1018 \text{ m/san}$$

$$v = 3665 \text{ km/saat} \quad \blacktriangleleft$$

1.130. Bir maddesel noktanın iki boyutlu bir narekce
 $r = k(1 + \cos \frac{1}{2}\pi t)$ ve $\theta = \frac{1}{2}\pi t$ bağıntıları ile verilmektece.
 (a) $t = 1$, (b) $t = 2$ için maddesel noktanın hız ve ivmesini hesaplayınız.

$$r = k(1 + \cos \frac{\pi}{2} t) \quad \theta = \frac{\pi}{2} t$$

$$\frac{dr}{dt} = \frac{\pi}{2} k (-\sin \frac{\pi}{2} t)$$

$$\frac{d\theta}{dt} = \frac{\pi}{2}$$

$$\frac{d^2r}{dt^2} = \frac{\pi^2}{4} k (-\cos \frac{\pi}{2} t)$$

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} = 0$$

$$v_r = \frac{dr}{dt} = -\frac{\pi k}{2} \sin \frac{\pi}{2} t \quad v_\theta = r \frac{d\theta}{dt} = \frac{\pi k}{2} (1 + \cos \frac{\pi}{2} t)$$

$$a_r = \frac{d^2r}{dt^2} - r \left(\frac{d\theta}{dt} \right)^2 = -\frac{\pi^2}{4} k \cos \frac{\pi}{2} t - \frac{\pi^2}{4} k (1 + \cos \frac{\pi}{2} t)$$

$$a_\theta = r \frac{d^2\theta}{dt^2} + 2 \frac{dr}{dt} \frac{d\theta}{dt} = 0 - 2 \frac{\pi^2}{4} k \sin \frac{\pi}{2} t$$

$$(a) \quad t=1 \text{ ise} \quad \sin \frac{\pi}{2} = 1, \cos \frac{\pi}{2} = 0$$

$$v_r = -\frac{\pi}{2} k$$

$$v_\theta = \frac{\pi}{2} k$$

$$v = \sqrt{v_r^2 + v_\theta^2} = \sqrt{2} \frac{\pi}{2} k = \frac{\pi k}{\sqrt{2}} \quad \text{tg } \gamma = \frac{v_r}{v_\theta} = -1 \quad \gamma = 135^\circ$$

$$\vec{v} = \frac{\pi k}{\sqrt{2}}, \quad \gamma = 135^\circ$$

$$a_r = -\frac{\pi^2}{4} k \quad a_\theta = -2 \frac{\pi^2}{4} k$$

$$a = \sqrt{a_r^2 + a_\theta^2} = \sqrt{5} \frac{\pi^2}{4} k \quad \text{tg } \gamma = \frac{a_r}{a_\theta} = \frac{-\frac{\pi^2}{4} k}{-2 \frac{\pi^2}{4} k} = -\frac{1}{2}, \gamma = -116.5^\circ$$

$$\vec{a} = \sqrt{5} \frac{\pi^2}{4} k, \quad \gamma = -116.5^\circ$$

$$(b) \quad t=2 \text{ ise} \quad \sin \pi = 0, \cos \pi = -1$$

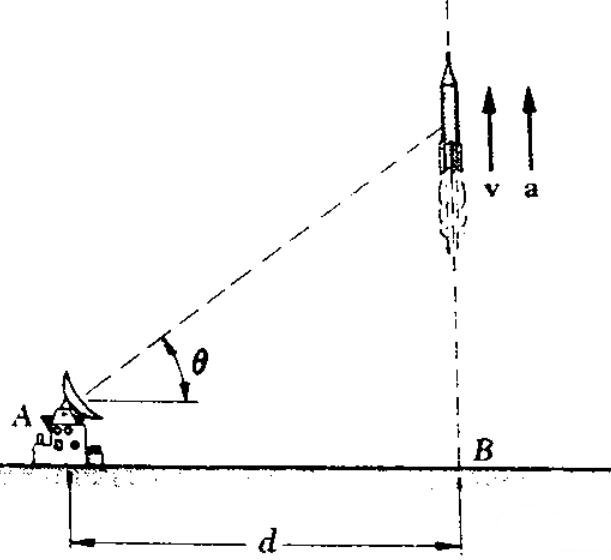
$$v_r = 0, v_\theta = 0, \vec{v} = 0$$

$$a_r = -\frac{\pi^2}{4} k (-1) = +\frac{\pi^2}{4} k \quad a_\theta = 0 \quad \vec{a} = \frac{\pi^2}{4} k, \gamma = 0$$

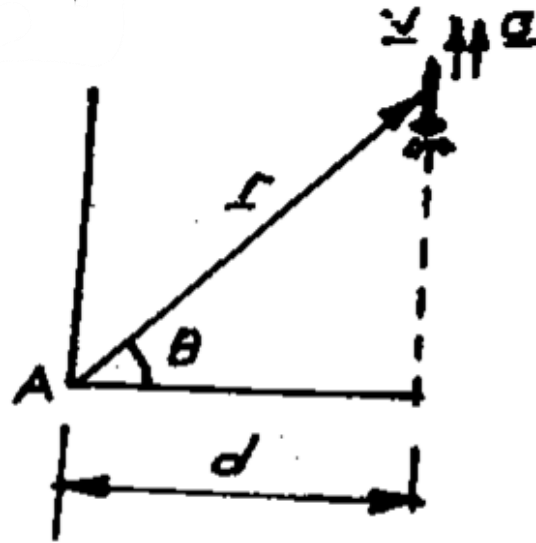
Net: Yörünge bir Kardoid veya bir episkloid dir $R_1 = R_2$
 dir. B çemberi sabit A çemberi üzerinde
 yuvarlanırken B nin A noktası bu eğriyi
 çizer.



1.131. B de bulunan bir rampadan düşey olarak fırlatılan bir roketin hareketi, A da bulunan bir radar ile izleniyor. Roketin hızını, d , θ ve $d\theta/dt$ cinsinden hesaplayınız.



Şek. P 1.131



$$r = \frac{d}{\cos \theta} = d \sec \theta$$

$$v_r = \frac{dr}{dt} = d \sec \theta \tan \theta \frac{d\theta}{dt}$$

$$v_\theta = r \frac{d\theta}{dt} = d \sec \theta \frac{d\theta}{dt}$$

$$v = \sqrt{v_r^2 + v_\theta^2}$$

$$v = d \sec \theta \sqrt{1 + \tan^2 \theta} \frac{d\theta}{dt}$$

$$\text{Oysa } \sec \theta = \sqrt{1 + \tan^2 \theta}$$

$$v = d \sec^2 \theta \frac{d\theta}{dt} \uparrow$$

1.139. Bir maddesel noktanın üç boyutlu bir hareketi $R = A(1 - e^{-t})$, $\theta = 2\pi t$ ve $z = B(1 - e^{-t})$ denklemleriyle veriliyor. (a) $t = 0$, (b) $t = \infty$ için hız ve ivmenin şiddetini hesaplayınız.

$$R = A(1 - e^{-t})$$

$$\dot{R} = A e^{-t}$$

$$\ddot{R} = -A e^{-t}$$

$$\theta = 2\pi t$$

$$\dot{\theta} = 2\pi$$

$$\ddot{\theta} = 0$$

$$z = B(1 - e^{-t})$$

$$\dot{z} = B e^{-t}$$

$$\ddot{z} = -B e^{-t}$$

Hız: (Denk. 1.49)

$$\underline{v} = \dot{R}\underline{i}_R + R\dot{\theta}\underline{j}_\theta + \dot{z}\underline{k}$$

$$\underline{v} = A e^{-t}\underline{i}_R + A(1 - e^{-t})2\pi\dot{\theta}\underline{j}_\theta + B e^{-t}\underline{k}$$

$$t=0 \text{ ise: } \underline{v} = \underline{0} \quad \underline{v} = A\underline{i}_R + B\underline{k}$$

$$v = \sqrt{A^2 + B^2}$$

$$t=\infty \text{ ise: } \underline{v} = \underline{e} = \underline{0}$$

$$v = 2\pi A \dot{\theta}$$

$$v = A \dot{\theta} + 2\pi A \dot{\theta}$$

$$v = 2\pi A$$

İvme: (Denk. 1.50)

$$\underline{a} = (\ddot{R} - R\dot{\theta}^2)\underline{i}_R + (R\ddot{\theta} + 2\dot{R}\dot{\theta})\underline{j}_\theta + \ddot{z}\underline{k}$$

$$\underline{a} = [-A e^{-t} - A(1 - e^{-t})4\pi^2]\underline{i}_R + [0 + 2A e^{-t}(2\pi)]\dot{\theta}\underline{j}_\theta - B e^{-t}\underline{k}$$

$$t=0 \text{ ise: } \underline{a} = \underline{e} = \underline{0}$$

$$\underline{a} = A\underline{j}_R + 4\pi A \dot{\theta}\underline{j}_\theta - B\underline{k}$$

$$a = \sqrt{A^2 + (4\pi A)^2 + B^2}$$

$$a = \sqrt{(1 + 16\pi^2)A^2 + B^2}$$

$$t=\infty: \underline{a} = \underline{0}$$

$$\underline{a} = -4\pi^2 A \underline{j}_R \quad a = 4\pi^2 A$$

1.151. Deneysel bir iyon - tahrikli makina, bir uzay aracına $0,003 \text{ m/san}^2$ lik sabit bir ivme verebilecek niteliktedir. Uzay aracı 30000 km/saat hızı ile yol alırken makina işletilmeye başlatıldığına göre aracın hızının 35000 km/saat değerine çıkması için gerekli zamanı bulunuz. Aracın, güneş veya herhangi bir gezegenden uzakta ve bir doğru boyunca hareket ettiği kabul ediliyor.

DÜZGÜN HAREKET

$$a = 0,003 \text{ m/san}^2$$

$$v = v_0 + at$$

$$v - v_0 = at$$

$$v - v_0 = 35000 - 30000 = 5000 \text{ km/saat} = 1388,89 \text{ m/san}$$

$$1388,89 = (0,003)t \quad t = 462963 \text{ san}$$

$$t = 128,6 \text{ saat}$$

1. Bir parçacığın konum vektörü

$$\mathbf{r} = 2e^{-\omega t} \mathbf{i} + e^{\omega t} \mathbf{j} + \omega t \mathbf{k}$$

ile verilmektedir. Burada ω , $1/T$ boyutunda bir sabittir. Parçacığın teğetsel ve normal ivme bileşenleri aranmaktadır.

Önce hızı bulalım.

$$\mathbf{v} = \dot{\mathbf{r}} = \omega (-2e^{-\omega t} \mathbf{i} + e^{\omega t} \mathbf{j} + \mathbf{k})$$

ve

$$v = |\mathbf{v}| = \omega (1 + e^{2\omega t} + 4e^{-2\omega t})^{1/2}$$

olur. Öte yandan eğrilik

$$\frac{1}{\rho} = \frac{|\dot{\mathbf{r}} \times \ddot{\mathbf{r}}|}{|\dot{\mathbf{r}}|^3} = \frac{(16 + e^{2\omega t} + 4e^{-2\omega t})^{1/2}}{(1 + e^{2\omega t} + 4e^{-2\omega t})^{3/2}}$$

ile verileceğinden

$$a_t = \frac{dv}{dt} = \omega^2 \frac{e^{2\omega t} - 4e^{-2\omega t}}{(1 + e^{2\omega t} + 4e^{-2\omega t})^{1/2}}$$

$$a_n = \frac{v^2}{\rho} = \omega^2 \left[\frac{16 + e^{2\omega t} + 4e^{-2\omega t}}{1 + e^{2\omega t} + 4e^{-2\omega t}} \right]^{1/2}$$

elde edilir.

② Bir parçacık a yarıçaplı bir dairesel helis üzerinde hareket etmektedir. Parçacığın helis üzerinde $(a, 0, 0)$ noktasından itibaren aldığı yol $s = (k/2)t^2$ fonksiyonu ile verilmektedir. Hızı ve ivmeyi belirleyiniz.

u bir parametre olmak üzere helisin denklemini

$$r = a \cos u \mathbf{i} + a \sin u \mathbf{j} + b u \mathbf{k}$$

ile verilmektedir. Burada $2\pi b$ helisin perimetridir.

$$ds = (a^2 + b^2)^{1/2} du$$

yazılabileceğinden $u=0$ için $s=0$ koştururuz.

$$u = \frac{s}{(a^2 + b^2)^{1/2}}$$

bulunur.

Hızın büyüklüğü

$$v = \frac{ds}{dt} = kt$$

olur. İvmenin teğetsel bileşeni hemen

$$a_t = \frac{dv}{dt} = k$$

çıkar. Normal bileşeni ise eğriliğin $1/\rho = a/(a^2 + b^2)$ olduğu hatırlanırsa

$$a_n = \frac{av^2}{a^2 + b^2} = \frac{ak^2t^2}{a^2 + b^2}$$

elde edilir. Hareket denklemleri de şimdi

$$x = a \cos \left(\frac{kt^2}{2(a^2 + b^2)^{1/2}} \right), \quad y = a \sin \left(\frac{kt^2}{2(a^2 + b^2)^{1/2}} \right), \quad z = \frac{bkt^2}{2(a^2 + b^2)^{1/2}}$$

şeklinde yazılabilir.

3) Bir parçacığın konum vektörü

$$\mathbf{r} = a \cos \omega t \mathbf{i} + a \sin \omega t \mathbf{j} + bt^2 \mathbf{k}$$

ile verilmekte ve ivmenin teğetsel ve normal bileşenleri aranmaktadır. Kartezyen koordinatlarda

dır. Kartezyen koordinatlarda

$$\mathbf{v} = \dot{\mathbf{r}} = -a\omega \sin \omega t \mathbf{i} + a\omega \cos \omega t \mathbf{j} + 2bt \mathbf{k}$$

$$\mathbf{a} = \ddot{\mathbf{r}} = -a\omega^2 \cos \omega t \mathbf{i} - a\omega^2 \sin \omega t \mathbf{j} + 2b \mathbf{k}$$

yazılabileceğinden hız ve ivmenin büyüklükleri

$$v = |\mathbf{v}| = (a^2\omega^2 + 4b^2t^2)^{1/2}, \quad |\mathbf{a}| = (a^2\omega^4 + 4b^2)^{1/2}$$

olur. Dolayısıyla ivmenin teğetsel bileşeni

$$a_t = \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{a}}{v} = \frac{4b^2t}{(a^2\omega^2 + 4b^2t^2)^{1/2}}$$

ve normal bileşeni de

$$a_n = (|\mathbf{a}|^2 - a_t^2)^{1/2} = a\omega \left(\frac{a^2\omega^4 + 4b^2 + 4b^2\omega^2t^2}{a^2\omega^2 + 4b^2t^2} \right)^{1/2}$$

bulunur.

6. Bir parçacık uzayda silindirik koordinatlarda zaman saniye ile ölçülmek üzere

$$r = 4t^2(\text{m}), \quad \theta = 2\pi t^2(\text{rad}), \quad z = 2t^3(\text{m})$$

denklemlerine göre hareket etmektedir. Hız ve ivme bileşenlerini bulunuz.

$$\dot{r} = 8t, \quad \ddot{r} = 8; \quad \dot{\theta} = 4\pi t, \quad \ddot{\theta} = 4\pi; \quad \dot{z} = 6t^2, \quad \ddot{z} = 12t$$

ifadelerinden

$$v_r = 8t, \quad v_\theta = 4t^2 \cdot 4\pi t = 16\pi t^3, \quad v_z = 6t^2(\text{m/sn})$$

$$a_r = 8 - 4t^2 \cdot 16\pi^2 t^2 = 8(1 - 8\pi^2 t^4),$$

$$a_\theta = 4t^2 \cdot 4\pi + 2 \cdot 8t \cdot 4\pi t = 80\pi t^2, \quad a_z = 12t(\text{m/sn}^2)$$

bulunur.