

## Doç.Dr. Ahmet SAĞIRLI

### Kişisel Bilgiler

E-posta: sagirli@yildiz.edu.tr

Web: <https://avesis.yildiz.edu.tr/sagirli>

Posta Adresi: Yıldız Teknik Üniversitesi Makine Fak. Makine Müh. böl. Beşiktaş/İstanbul

### Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ScholarID: 9fPxJaEAAA

ORCID: 0000-0002-8840-8048

Publons / Web Of Science ResearcherID: AAZ-5810-2020

ScopusID: 6506328569

Yoksis Araştırmacı ID: 189627

### Eğitim Bilgileri

Doktora, Yıldız Teknik Üniversitesi, Makine Fakültesi, Makine Mühendisliği, Türkiye Devam Ediyor

Yıldız Teknik Üniversitesi, Makine Fakültesi, Makine Mühendisliği, Türkiye Devam Ediyor

Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Makine Fakültesi, Makine Mühendisliği, Türkiye Devam Ediyor

### Araştırma Alanları

Makina Mühendisliği, Konstrüksiyon ve İmalat, Makina Elemanları, Makina Tasarımı, Bilgisayar Destekli Tasarım ve İmalat, Transport Tekniği, Makina Teorisi ve Dinamiği, Dinamik Sistemlerin Modellenmesi ve Benzetimi, Mühendislik ve Teknoloji

### Akademik Unvanlar / Görevler

Doç.Dr., Yıldız Teknik Üniversitesi, Makine Fakültesi, Makine, 2016 - Devam Ediyor

### Yönetilen Tezler

Sağırılı A., Yürüyen merdivenlerin yükleme durumlarına göre sınıflandırılması, Yüksek Lisans, K.YILDIZ(Öğrenci), 2019

Sağırılı A., Vites kuvvetlerinin analizi ve kullanıcı arayüz tasarımı, Yüksek Lisans, E.ARSLAN(Öğrenci), 2018

Sağırılı A., Krenlerin Sismik Etki Altındaki Davranışlarının Modellenmesi ve Titreşimlerinin Aktif Kontrolü, Doktora, O.AZELOĞLU(Öğrenci), 2016

Sağırılı A., Köprülü Vinçlerde Yük Salınımlarının Görüntü İşleme Tabanlı Kontrolü, Doktora, U.BÜYÜKŞAHİN(Öğrenci), 2016

Sağırılı A., Asansör paraşüt fren sisteminin modellenmesi ve simülasyonu, Yüksek Lisans, O.AYDIN(Öğrenci), 2013

Sağırılı A., Asansör paraşüt fren sisteminin modellenmesi ve simülasyonu, Yüksek Lisans, K.CAN(Öğrenci), 2011

Sağırılı A., Yüksek verimli hava filtrelerinin testleri, Yüksek Lisans, B.DÖKMEN(Öğrenci), 2011

Sağırılı A., Krenlerde yük salınımlarının sebep olduğu yatay kuvvetlerin tespiti için teorik bir modelin geliştirilmesi, Yüksek Lisans, E.ACAR(Öğrenci), 2011

ÖMÜRLÜ V. E., SAĞIRLI A., 3x3 Kuvvet Geri Beslemeli Bir Stewart Platformunun Kinematik Analizi, Bağ-Grafik Modellenmesi ve Simülasyonu, Yüksek Lisans, İ.Yıldız(Öğrenci), 2007

## SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Fatigue life analysis of the radial cylindrical roller bearings: roller end-flange construction effect**  
BAYRAK R., SAĞIRLI A.  
MECHANICS BASED DESIGN OF STRUCTURES AND MACHINES, 2022 (SCI-Expanded)
- II. **Vibration mitigation of nonlinear crane system against earthquake excitations with the self-tuning fuzzy logic PID controller**  
AZELOĞLU C. O., SAĞIRLI A., Edincliler A.  
NONLINEAR DYNAMICS, cilt.84, sa.4, ss.1915-1928, 2016 (SCI-Expanded)
- III. **Active Vibration Control of Container Cranes against Earthquake by the Use of LMI Based Mixed H-2/H-infinity State-Feedback Controller**  
AZELOĞLU C. O., SAĞIRLI A.  
SHOCK AND VIBRATION, cilt.2015, 2015 (SCI-Expanded)
- IV. **Investigation of Seismic Behavior of Container Crane Structures by Shake Table Tests and Mathematical Modeling**  
AZELOĞLU C. O., Edincliler A., SAĞIRLI A.  
SHOCK AND VIBRATION, 2014 (SCI-Expanded)
- V. **Modeling and Experimental Validation of a Generalized Stewart Platform by Bond-Graph Method**  
Yıldız I., ÖMÜRLÜ V. E., SAĞIRLI A.  
ARABIAN JOURNAL FOR SCIENCE AND ENGINEERING, cilt.38, sa.10, ss.2875-2890, 2013 (SCI-Expanded)
- VI. **Mathematical modelling of the container cranes under seismic loading and proving by shake table**  
AZELOĞLU C. O., SAĞIRLI A., Edincliler A.  
NONLINEAR DYNAMICS, cilt.73, ss.143-154, 2013 (SCI-Expanded)
- VII. **Self-tuning fuzzy logic control of crane structures against earthquake induced vibration**  
SAĞIRLI A., AZELOĞLU C. O., GÜÇLÜ R., YAZICI H.  
NONLINEAR DYNAMICS, cilt.64, sa.4, ss.375-384, 2011 (SCI-Expanded)
- VIII. **Modeling the dynamics and kinematics of a telescopic rotary crane by the Bond Graph method (part I)**  
Sagirli A., Bogoclu M. E., Omurlu V.  
NONLINEAR DYNAMICS, cilt.33, sa.4, ss.337-351, 2003 (SCI-Expanded)
- IX. **Modeling the dynamics and kinematics of a telescopic rotary crane by the bond graph method: Part II**  
Sagirli A., Bogoclu M. E., Omurlu V.  
NONLINEAR DYNAMICS, cilt.33, sa.4, ss.353-367, 2003 (SCI-Expanded)

## Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Gear Shift Effort Analysis and User Interface Software Development**  
SAĞIRLI A., Arslan E.  
International Journal of Engineering Technologies-IJET, cilt.4, sa.1, ss.53-59, 2018 (Hakemli Dergi)
- II. **Dynamic modeling of a generalized stewart platform by bond graph method utilizing a novel spatial visualization technique**  
Yıldız İ., Ömürlü V. E., Sağırılı A.  
International Review of Aerospace Engineering, cilt.9, sa.1, ss.22-36, 2016 (Scopus)
- III. **THEORETICAL AND EXPERIMENTAL DEFORMATION ANALYSIS OF CRANE BEAMS SUBJECTED TO MOVING LOAD**  
AZELOĞLU C. O., Hasan A. G., ÖZEN S., ÇOLAK ÇAKIR Ö. Ü., SAĞIRLI A.  
SIGMA JOURNAL OF ENGINEERING AND NATURAL SCIENCES-SIGMA MUHENDISLIK VE FEN BILIMLERI DERGISI, cilt.33, sa.4, ss.653-663, 2015 (ESCI)
- IV. **Gantry crane structure seismic control by the use of fuzzy PID cont**

AZELOĞLU C. O., SAĞIRLI A., YAZICI H., GÜÇLÜ R.

Gazi University Journal of Science, cilt.26, sa.2, ss.215-223, 2013 (Scopus)

- V. **Seismic Control Of Cranes With Actuator Saturated Mixed H2 H Controller**  
AZELOĞLU C. O., SAĞIRLI A.  
Journal of Engineering and Natural Sciences Mühendislik ve Fen Bilimleri Dergisi, cilt.30, ss.415-426, 2012 (Hakemli Dergi)
- VI. **Konteyner krenlerinde depremden kaynaklanan titreşimlerin bulanık PID kontrolör ile aktif kontrolü**  
Azeloğlu C. O., Sağırli A., Yazıcı H., Güçlü R.  
Fırat Üniversitesi Mühendislik Bilimleri Dergisi, cilt.24, ss.149-155, 2012 (Hakemli Dergi)
- VII. **DME Tabanlı Durum Geri Beslemeli Karma H2 H Kontrolörle Krenlerde Yapısal Titreşimlerin Kontrolü**  
AZELOĞLU C. O., SAĞIRLI A.  
Journal of Engineering and Natural Sciences-Sigma, Sigma, cilt.30, ss.281-291, 2012 (Hakemli Dergi)
- VIII. **ACTIVE VIBRATION CONTROL OF CONTAINER CRANES AGAINST EARTHQUAKE INDUCED VIBRATION**  
AZELOĞLU C. O., SAĞIRLI A.  
SIGMA JOURNAL OF ENGINEERING AND NATURAL SCIENCES-SIGMA MUHENDISLIK VE FEN BILIMLERI DERGISI, cilt.29, sa.4, ss.383-394, 2011 (ESCI)
- IX. **TAŞIT SÜSPANSİYON SİSTEMİNİN KENDİNİ AYARLAYABİLEN BULANIK MANTIK İLE KONTROLÜ**  
BOĞOÇLU M. E., Akkaya A. V., Sağırli A.  
Sigma Journal of Engineering and Natural Sciences, cilt.22, sa.2, ss.82-91, 2004 (ESCI)

## Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- I. **Delik Silindirik Makaralı Rulmanda Temas Gerilmelerinin Sonlu Elemanlar Yöntemiyle İncelenmesi**  
Bayrak R., Özen S., Sağırli A.  
3'rd International Symposium on Industrial Design & Engineering, Antalya, Türkiye, 22 Kasım 2018, ss.83
- II. **ACTIVE VIBRATION CONTROL OF SEISMIC-EXCITED CRANE STRUCTURE WITH SELF-TUNING FUZZY LOGIC CONTROLLER**  
AZELOĞLU C. O., Edinçiler Baykal A., SAĞIRLI A.  
SECOND EUROPEAN CONFERENCE on EARTHQUAKE ENGINEERING AND SEISMOLOGY 25-29 August 2014, İstanbul/ Turkey, İstanbul, Türkiye, 25 Ağustos 2014, cilt.1, sa.1, ss.1
- III. **Nonlinear State-Space Representations of a Quadrotor through Bond-Graph Technique**  
ÖMÜRLÜ V. E., SAĞIRLI A., HASKOY E.  
24th Chinese Control and Decision Conference (CCDC), Taiyuan, Çin, 23 - 25 Mayıs 2012, ss.620-627
- IV. **Investigation of the Dynamic Behaviors of Cranes under Seismic Effects with Theoretical and Experimental Study**  
SAĞIRLI A., AZELOĞLU C. O.  
14th International Conference on Advances in Materials and Processing Technologies (AMPT), İstanbul, Türkiye, 13 - 16 Temmuz 2011, cilt.445, ss.1082-1087
- V. **Köprülü krenlerde yük salınımlarının bulanık kazanç ayarlamalı PD kontrolör ile önlenmesi**  
AZELOĞLU C. O., SAĞIRLI A., YAZICI H., GÜÇLÜ R.  
15. Ulusal Makine Teorisi Sempozyumu UMTS2011, Niğde Üniversitesi, Niğde, Türkiye, 16 - 18 Haziran 2011, ss.199-204
- VI. **Köprülü Krenlerde Yük Salınımlarının Öz Uyarlamalı Bulanık Mantıklı P-ID Kontrolör ile Azaltılması**  
AZELOĞLU C. O., SAĞIRLI A., YAZICI H., GÜÇLÜ R.  
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı TOK2010, Gebze Yüksek Teknoloji Enstitüsü, Kocaeli, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2010, ss.553-558
- VII. **Dört Rotorlu İnsansız Hava Araçlarının Bağ Grafik Yöntemi ile Modellenmesi ve Model Teyidi**  
ÖMÜRLÜ V. E., Sağırli A., Hasköy E., Turgut M. N., Yıldız İ.  
Türkiye Otomatik Kontrol Komitesi Ulusal Toplantısı 2010, 01 Eylül 2010, cilt.1, ss.463-468

- VIII. **Köprülü Krenlerin Nonlineer Modelinin Bond Graph Yöntemiyle Oluşturulması ve Dinamik Davranışlarının İncelenmesi**  
SAĞIRLI A., AZELOĞLU C. O., BÜYÜKŞAHİN U.  
Otomatik Kontrol Konferansı TOK09, İstanbul, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2009
- IX. **A Novel Visualization Technique in Bond-Graph Method for Modeling of a Generalized Stewart Platform**  
Yıldız I., ÖMÜRLÜ V. E., SAĞIRLI A.  
IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics (ROBIO), Bangkok, Tayland, 22 - 25 Şubat 2009, ss.780-785
- X. **A Stewart Platform as a FBW Flight Control Unit for Space Vehicles**  
ÖMÜRLÜ V. E., Buyuksahin U., Yıldız I., UNSAL A., SAĞIRLI A., ENGİN Ş. N., Kucukdemir I. B.  
4th International Conference on Recent Advances in Space Technologies, İstanbul, Türkiye, 11 - 13 Haziran 2009, ss.716-721
- XI. **BOND GRAPH MODELING and POSITION CONTROL of AN ELECTROHYDRAULIC ELEVATOR**  
İstif İ., Sağır A., Kutlu K. R.  
ESDA 2002 6th Biennial Conference on Engineering Systems Design and Analysis, İstanbul, Türkiye, 08 Temmuz 2002, ss.1-6
- XII. **Servovalf kontrollü bir hidrolik motor sisteminin modellenmesi ve konum kontrolü**  
İstif İ., Kutlu K. R., Sağır A.  
UMTS 2001 10. ULUSAL MAKİNA TEORİSİ SEMPOZYUMU, Konya, Türkiye, 12 Eylül 2001, cilt.2, ss.451-458
- XIII. **Bond Graph Yöntemi İle Teleskopik Bomlu Vinçlerin Yük Kaldırma Sistemlerinin Modellenmesi ve Simulasyonu**  
SAĞIRLI A., BOĞOÇLU M. E.  
4th International Mechatronic Design and Modelling Workshop Proceedings, Ankara, Türkiye, 06 Eylül 1998 - 12 Eylül 1999, cilt.1, ss.172-181
- XIV. **Dişli Mekanizmalarının Bond Graph Metodu İle Modellenmesi**  
Gani S., SAĞIRLI A., DİKMEN F.  
7.Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, İstanbul, Türkiye, 17 - 20 Temmuz 1995, cilt.1, ss.340-349

## Desteklenen Projeler

- Sağır A., Denkbaş A., TÜBİTAK Projesi, SAC VE TEL PARÇALARIN İŞLENMESİNE YÖNELİK SAYISAL KONTROLLÜ ELEKTROMEKANİK FORM VERME SİSTEMİNİN TASARIMI İLE UYGULAMASININ YAPILDIĞI YENİLİKÇİ BİR PROTOTİP ÇOKLU ŞEKİL VERME MAKİNESİNİN İMALATI, 2020 - 2021
- Sağır A., Saraç M., TÜBİTAK Projesi, Atık Cam Elyaf Malzemenin Geri Kazanımını Sağlayan Esnek Üretime Uygun Tam Otomatik Bir Rotatif Boyutlama Makinesi İle Süreç Ekipmanlarının Tasarımı Ve Prototipinin İmalatı, 2019 - 2020
- SAĞIRLI A., AZELOĞLU C. O., TÜBİTAK Projesi, Krenlerin Sismik Davranışları İçin Dinamik Modeller Geliştirilmesi, 2014 - 2015
- SAĞIRLI A., AZELOĞLU C. O., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Krenlerin Sismik Performanslarının Zemin İyileştirme Yöntemi ile Arttırılması, 2011 - 2014
- SAĞIRLI A., AZELOĞLU C. O., Diğer Uluslararası Fon Programları, Krenlerin Sismik Performanslarının Zemin İyileştirme Yoluyla Arttırılması, 2011 - 2013
- SAĞIRLI A., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Krenlerde Hareketli ve Salımlı Yüklerin Kuvvet Geri Beslemeli Kontrolü ve Sismik Etkilere Maruz Krenlerin Dinamik Davranışlarının ve Stabilesinin İncelenmesi, 2010 - 2012

## Metrikler

Yayın: 32

Atf (WoS): 112

Atif (Scopus): 147

H-índeks (WoS): 7

H-índeks (Scopus): 8