

# Dr.Öğr.Üyesi Türker TÜRKER

## Kişisel Bilgiler

E-posta: turker@yildiz.edu.tr

## Eğitim Bilgileri

Doktora, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik Mühendisliği / Kontrol Ve Kumanda Sistemleri, Türkiye 2005 - 2010

Yüksek Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik Mühendisliği / Kontrol Ve Kumanda Sistemleri, Türkiye 2002 - 2005

Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik Elektronik Fakültesi, Elektrik Mühendisliği, Türkiye 1997 - 2002

## Yabancı Diller

İngilizce, C1 İleri

## Yaptığı Tezler

Doktora, Doğrudan Lyapunov yaklaşımı ile bir kısım iki serbestlikli yetersiz eyleyicili mekanik sistemin kararlı kılınması, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik Mühendisliği / Kontrol Ve Kumanda Sistemleri, 2010

Yüksek Lisans, Tekerlikli gezgin robotlarda sistematik odometri hatalarının belirlenmesi ve azaltılması, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik Mühendisliği / Fen Bilimleri Enstitüsü, 2005

## Araştırma Alanları

Bilgi Sistemleri, Haberleşme ve Kontrol Mühendisliği, Kontrol ve Sistem Mühendisliği, Mühendislik ve Teknoloji

## Yönetilen Tezler

TÜRKER T., Design of an Adaptive Controller for a Quadrotor Helicopter, Yüksek Lisans, O.Akgün(Öğrenci), 2018

TÜRKER T., Doğrusal Olmayan Anahtarlamalı Sistemlerde Kararlılık Ve Bir Fırçasız Doğru Akım Motoru İçin Anahtarlamalı Kontrolcü Tasarımı, Yüksek Lisans, F.Adıgüzel(Öğrenci), 2017

TÜRKER T., Iterative learning controller for the reduction of commutation torque ripples in brushless DC motor drives, Yüksek Lisans, I.OBAYES(Öğrenci), 2015

## SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- **Design and implementation of an adaptive backstepping controller for a magnetic levitation system**  
ADIGUZEL F., DOKUMACILAR E., AKBATI O., TÜRKER T.  
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.40, ss.2466-2475, 2018
- **Discrete-Time Nonlinear Robust Controller for Current Regulation in PMSM Drives**  
TÜRKER T., Yanik G., BUYUKKELES U., BAKAN F., MEŞE E.  
JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING & TECHNOLOGY, cilt.12, ss.1537-1547, 2017
- **A switched current controller with commutation delay compensation for the reduction of commutation torque ripple in BLDCM drives**  
TÜRKER T., KHUDHAIR I. O. K.  
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.25, ss.2635-2646,

2017

- **A Robust Predictive Current Controller for PMSM Drives**  
TÜRKER T., BUYUKKELES U., BAKAN A. F.  
IEEE TRANSACTIONS ON INDUSTRIAL ELECTRONICS, cilt.63, ss.3906-3914, 2016
- **Stabilisation of a class of 2-DOF underactuated mechanical systems via direct Lyapunov approach**  
TÜRKER T., Gorgun H., Cansever G.  
INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL, cilt.86, ss.1137-1148, 2013
- **Stabilization of uncoupled PVTOL aircraft based on a Lyapunov function**  
TÜRKER T., Gorgun H., Cansever G.  
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.34, ss.578-584, 2012
- **Lyapunov's direct method for stabilization of the Furuta pendulum**  
TÜRKER T., Gorgun H., Cansever G.  
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.20, ss.99-110, 2012

## Diğer Dergilerde Yayımlanan Makaleler

- **Fırçasız Doğru Akım Motorunun Hız Kontrolü İçin Uyarlamalı Geri Adımlamalı Kontrolcü Tasarımı**  
TÜRKER T.  
Pamukkale Üniversitesi Mühendislik Bilimleri Dergisi, cilt.24, ss.214-218, 2017

## Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- **Kablo Kontrollü Düzlemsel Bir Manipülatörün Yörünge Takibi İçin Uyarlamalı Kontrolcü Tasarımı**  
Hocaoğlu H., TÜRKER T.  
Elektrik, Elektronik ve Biyomedikal Mühendisliği Konferansı (ELECO 2018), Bursa, Türkiye, 30 Kasım 2018, ss.75-79
- **A Nonlinear Controller for Single Phase Inverter with Uncertain Output LC Filter Feeding a Nonlinear Load**  
TÜRKER T., BAKAN A. F.  
6th International Conference on Control Engineering & Information Technology, İstanbul, Türkiye, 25 Ekim 2018, ss.585-588
- **An Adaptive Block Backstepping Controller For A Quadrotor**  
Akgün O., TÜRKER T.  
6th International Conference on Control Engineering & Information Technology, İstanbul, Türkiye, 25 Ekim 2018, ss.114-119
- **Top-Plaka Sistemi için Doğrusal Olmayan Seri Bağlı Kontrolcü Tasarımı ve Uygulanması**  
Şen B., TÜRKER T.  
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2018), Kayseri, Türkiye, 12 Eylül 2018, ss.106-110
- **A Lyapunov Function Based Nonlinear Controller Design for PVTOL Aircraft**  
Subaşı E., TÜRKER T.  
23rd International Conference on Methods and Models in Automation and Robotics (MMAR 2018), Miedzyzdroje, Polonya, 27 Ağustos 2018, ss.668-673
- **A Comparative Study on the Nonlinear Control of Ball and Plate**  
Şen B., TÜRKER T.  
23rd International Conference on Methods and Models in Automation and Robotics (MMAR 2018), Miedzyzdroje, Polonya, 27 Ağustos 2018, ss.585-590
- **A Lyapunov Based Model Reference Adaptive Control of A Quadrotor**  
Akgün O., Subaşı E., TÜRKER T.  
10th International Conference on Electrical and Electronics Engineering, Bursa, Türkiye, 30 Kasım 2017, ss.732-736
- **A Switching Adaptive Controller for the Reduction of Commutation Torque Ripple in BLDCM Drives**  
Adıgüzel F., TÜRKER T.

10th International Conference on Electrical and Electronics Engineering, Bursa, Türkiye, 30 Kasım 2017, ss.244-248

• **A Switching Adaptive Current Controller for BLDCM Drives**

Adıgüzel F., TÜRKER T.

21st International Conference on System Theory, Control and Computing, Sinaia, Romanya, 19 Ekim 2017, ss.339-344

• **Yinelemeli Öğrenme Temelli Kontrolcü ile FDAM Sürücülerde Moment Dalgalanmalarının İndirgenmesi**

TÜRKER T., Özçelik Ç., Yanık G., BAKAN A. F.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 21 Eylül 2017, ss.91-96

• **Dayanıklı Geri-Adımlamal Kontrolcü ile Manyetik Top-Askı Sisteminin Kontrolü**

Adıgüzel F., TÜRKER T.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 21 Eylül 2017, ss.79-84

• **Dört Rotorlu Helikopterin Konum Kontrolü için Doğrusal Olmayan Kontrolcü Tasarımı**

Subaşı E., Akgün O., TÜRKER T.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 21 Eylül 2017, ss.686-690

• **Ayrık Zamanlı Öz-Uyarlamalı Geri-Adımlamal Kontrolcü ile SMSM Hız Kontrolü**

Girginer A., TÜRKER T.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 21 Eylül 2017, ss.160-163

• **Manyetik Top-Askı Sistemi için Uyarlamalı Geri-Adımlamal Kontrolcü Tasarımı**

Dokumaçlar E., TÜRKER T.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Eskişehir, Türkiye, 29 Eylül 2016, ss.656-661

• **A Discrete-Time Controller for the Reduction of Commutation Torque Ripple in BLDCM Drives**

Khudhair I. O. K. , TÜRKER T.

IEEE International Conference on Industrial Technology (ICET), Taipei, Tayvan, 14 - 17 Mart 2016, ss.122-127

• **Sabit Miknatıslı Senkron Motorun Akım Kontrolü için Ayrık Zamanlı Kontrolcü Tasarımı**

TÜRKER T., Büyükkeleş Ü., Meşe H., Bakan A. F.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Denizli, Türkiye, 10 Eylül 2015, ss.292-297

• **A Discrete-Time Current Controller for Permanent Magnet Synchronous Motor Drives**

TÜRKER T., BUYUKKELES U., MESE H., Bakan F.

41st Annual Conference of the IEEE-Industrial-Electronics-Society (IECON), Yokohama, Japonya, 9 - 12 Kasım 2015, ss.1453-1458

• **Fırçasız Doğru Akım Motoru için Doğrusal Olmayan Dayanıklı Kontrolcü Tasarımı**

TÜRKER T., EREN Y., Aktekin Ö., Görgün H.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Malatya, Türkiye, 26 Eylül 2013, ss.285-289

• **Energy Level Stabilization of Pendulum on a Cart with Restricted Cart Track Based on Elliptic Functions and Integrals**

TÜRKER T., Praly L.

9th IFAC Symposium on Nonlinear Control Systems, NOLCOS 2013, Toulouse, Fransa, 04 Eylül 2013, ss.116-121

• **Ters Sarkaç Sisteminin Araç Yayı Kısıtı Altında Küresel Kararlı Kılınması**

TÜRKER T.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Niğde, Türkiye, 11 Ekim 2012, ss.73-77

• **A Stabilizing Controller for PVTOL Aircraft**

TÜRKER T., OFLAZ T., Gorgun H., Cansever G.

American Control Conference (ACC), Montreal, Kanada, 27 - 29 Haziran 2012, ss.909-913

• **Bir Kısım İki Serbestlikli Yetersiz Eyleyicili Mekanik Sistemin Kararlı Kılınması**

TÜRKER T., Görgün H., Cansever G.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İzmir, Türkiye, 14 Eylül 2011, ss.206-211

• **Direct Lyapunov Method for Stabilizing Pendulum on a Cart System**

TÜRKER T., GÖRGÜN H., CANSEVER G.

8th France-Japan and 6th Europe-Asia Congress on Mechatronics, Yokohama, Japonya, 22 Kasım 2010, ss.564-568

• **PVTOL Uçak Sisteminin Doğrudan Lyapunov Yaklaşımı ile Kararlı Kılınması**

TÜRKER T., Görgün H., Cansever G.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Türkiye, 21 Eylül 2010, ss.454-458

- **Stabilization of 2-DOF Underactuated Mechanical Systems via Lyapunov's Direct Approach**

TÜRKER T., GÖRGÜN H., CANSEVER G.

8th IFAC Symposium on Nonlinear Control Systems, NOLCOS 2010, Bologna, İtalya, 01 Eylül 2010, ss.1128-1133

- **Exact model knowledge and direct adaptive controllers on ball and beam**

TÜRKER T., Gorgun H., Zergeroglu E., Cansever G.

IEEE International Conference on Mechatronics, Kumamoto, Japonya, 8 - 10 Mayıs 2007, ss.130-131

- **Real-Time DC Motor Position Control by Fuzzy Logic and PID controllers using Labview**

DELİBAŞI A., TÜRKER T., CANSEVER G.

International Conference on Mechatronics and Robotics, Aachen, Almanya, 01 Eylül 2004, ss.14-19

- **Labview Tabanlı Bulanık Kontrolcü ile DC Motor Pozisyon Kontrolü**

TÜRKER T., Delibaşı A., Cansever G.

Akıllı Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamaları Sempozyumu, İstanbul, Türkiye, 23 Haziran 2004, ss.160-162

## Desteklenen Projeler

TÜRKER T., AKBATIO., TÜBİTAK Projesi, Dört Rotorlu İnsansız Hava Araçları İçin Askıda Kalma Ve Agresif Manevra Kabiliyetleri İçin Optimal Yörünge Oluşturulması, Kontrolcü Tasarımı Ve Gerçek Zamanlı Uygulanması, 2018 - Devam Ediyor

TÜRKER T., EREN Y., TÜBİTAK Projesi, Doğrusal Ve Doğrusal Olmayan Ayrık Zamanlı Çift-Modelli Sistemler İçin Kararlılık Ve Kararlı Kılınabilme Şartlarının Ortaya Konulması, Kontrolcü Tasarımı Ve Uygulanması, 2018 - Devam Ediyor  
Bakan A. F. , Türker T., Dudak A. T. , TÜBİTAK Projesi, Güç Elektroniği Dönüştürücülerini İçin Yeni Bir Akım Kontrol Yönteminin Geliştirilmesi Ve Uygulanması, 2016 - 2018

TÜRKER T., TÜBİTAK Projesi, Fırçasız Doğru Akım Motorlarında Komütasyon Moment Dalgalanmasının İndirgenmesi İçin Doğrusal Olmayan Dayanıklı Kontrolcü Tasarımı ve Uygulanması, 2015 - 2017

## Atıflar

Toplam Atıf Sayısı (WOS):44

h-indeksi (WOS):3