Doç.Dr. Türker TÜRKER

Kişisel Bilgiler

İş Telefonu: +90 383 594 2
Fax Telefonu: +90 383 595 9
E-posta: turker@yildiz.edu.tr
Web: https://avesis.yildiz.edu.tr/turker

Uluslararası Araştırmacı ID'leri
ScholarID: OUXmOC0AAAAJ
ORCID: 0000-0003-2653-3625
Publons / Web Of Science ResearcherID: L-2136-2015
ScopusID: 24823258000
Yoksis Araştırmacı ID: 27582

Eğitim Bilgileri

Doktora, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik Mühendisliği / Kontrol Ve Kumanda Sistemleri, Türkiye 2005 - 2010
Yüksek Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik Mühendisliği / Kontrol Ve Kumanda Sistemleri, Türkiye 2002 - 2005
Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik Elektronik Fakültesi, Elektrik Mühendisliği, Türkiye 1997 - 2002

Yabancı Diller

İngilizce, C1 İleri

Yaptığı Tezler

Doktora, Doğrudan Lyapunov yaklaşımı ile bir kısım iki serbestlikli yetersiz eyleyicili mekanik sistemin kararlı kılınması, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik Mühendisliği / Kontrol Ve Kumanda Sistemleri, 2010
Yüksek Lisans, Tekerlikli gezgin robotlarda sistematik odometri hatalarının belirlenmesi ve azaltılması, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik Mühendisliği / Fen Bilimleri Enstitüsü, 2005

Araştırma Alanları

Bilgi Sistemleri, Haberleşme ve Kontrol Mühendisliği, Kontrol ve Sistem Mühendisliği, Mühendislik ve Teknoloji

Akademik Unvanlar / Görevler

Yrd.Doç.Dr., Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Kontrol Ve Otomasyon Mühendisliği, 2013 - Devam Ediyor
Araştırma Görevlisi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Kontrol Ve Otomasyon Mühendisliği, 2010 - 2013

Araştırmacı, Ecole Nationale Supérieure des Mines de Paris, 2011 - 2012
Araştırma Görevlisi, Yıldız Teknik Üniversitesi, Elektrik-Elektronik Fakültesi, Elektrik Müh.Bölümü, 2002 - 2010

Yönetilen Tezler

Türker T., Evaluation of nonlinear control methods for four rotor aircraft, Yüksek Lisans, F.SAYED(Öğrenci), 2019
Türker T., Kablo ile Sürülen Paralel Düzlemsel Robot Manipulatörler için Uyarlamalı Kontrolcü Tasarımı, Yüksek Lisans, H.HOCAOĞLU(Öğrenci), 2019
Türker T., Design of adaptive nonlinear controller for a quadrotor helicopter, Yüksek Lisans, O.AKGÜN(Öğrenci), 2018
TÜRKER T., Doğrusal Olmayan Anahtarlamalı Sistemlerde Kararlılık Ve Bir Fırçasız Doğru Akım Motoru İçin Anahtarlamalı Kontrolcü Tasarımı, Yüksek Lisans, F.Adıgüzel(Öğrenci), 2017
TÜRKER T., Iterative learning controller for the reduction of commutation torque ripples in brushless DC motor drives, Yüksek Lisans, I.OBAYES(Öğrenci), 2015

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

I. **On the global stabilization of 6-DOF quadrotors: A direct Lyapunov approach**
Subaşı E., TÜRKER T.
International Journal of Robust and Nonlinear Control, cilt.33, sa.18, ss.11218-11241, 2023 (SCI-Expanded)

II. **A periodic adaptive current controller for torque ripple reduction in uncertain permanent magnet synchronous motor drives**
ADIGÜZEL F., TÜRKER T.
JOURNAL OF VIBRATION AND CONTROL, cilt.29, sa.5-6, ss.1128-1140, 2023 (SCI-Expanded)

III. **A periodic adaptive controller for the torque loop of variable speed brushless DC motor drives with non-ideal back-electromotive force**
ADIGÜZEL F., TÜRKER T.
AUTOMATIKA, cilt.63, sa.4, ss.732-744, 2022 (SCI-Expanded)

IV. **An observer based temperature estimation in cooking heterogeneous mixtures: a Turkish coffee machine application**
Donerkayali A., TÜRKER T.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.29, sa.7, ss.3212-3224, 2021 (SCI-Expanded)

V. **Design and implementation of an adaptive backstepping controller for a magnetic levitation system**
Adıguzel F., Dokumacılar E., Akbatı O., Türker T.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.40, sa.8, ss.2466-2475, 2018 (SCI-Expanded)

VI. **Discrete-Time Nonlinear Robust Controller for Current Regulation in PMSM Drives**
TÜRKER T., Yanik G., BUYUKKELES U., BAKAN F., MEŞE E.
JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING & TECHNOLOGY, cilt.12, sa.4, ss.1537-1547, 2017 (SCI-Expanded)

VII. **A switched current controller with commutation delay compensation for the reduction of commutation torque ripple in BLDCM drives**
Türker T., Khudhaır I. O. K.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.25, ss.2635-2646, 2017 (SCI-Expanded)

VIII. **A Robust Predictive Current Controller for PMSM Drives**
TÜRKER T., BUYUKKELES U., BAKAN A. F.
IEEE TRANSACTIONS ON INDUSTRIAL ELECTRONICS, cilt.63, sa.6, ss.3906-3914, 2016 (SCI-Expanded)

IX. **Stabilisation of a class of 2-DOF underactuated mechanical systems via direct Lyapunov approach**
TÜRKER T., Gorgun H., Cansever G.

INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL, cilt.86, sa.6, ss.1137-1148, 2013 (SCI-Expanded)

X. **Stabilization of uncoupled PVTOL aircraft based on a Lyapunov function**
TÜRKER T., Gorgun H., Cansever G.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.34, sa.5, ss.578-584, 2012 (SCI-Expanded)

XI. **Lyapunov's direct method for stabilization of the Furuta pendulum**
TÜRKER T., Gorgun H., Cansever G.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.20, sa.1, ss.99-110, 2012 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

I. **Robust Position Control of a Levitating Ball via a Backstepping Controller**
ADIGÜZEL F., TÜRKER T.
ELECTRICA, cilt.22, sa.1, ss.61-69, 2022 (ESCI)

II. **Türk Kahvesi Pişirme Süreci İçin Algılayıcı Tabanlı Bir Kontrol Yöntemi**
DÖNERKAYALI A., TÜRKER T.
EMO Bilimsel Dergi, 2020 (Hakemli Dergi)

III. **Fırçasız Doğru Akım Motorunun Hız Kontrolü İçin Uyarlamalı Geri Adımlamalı Kontrolcü Tasarımı**
Türker T.
Pamukkale Üniversitesi Mühendislik Bilimleri Dergisi, cilt.24, sa.2, ss.214-218, 2017 (Hakemli Dergi)

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

I. **A Discrete-Time Adaptive Current Controller for BLDCM with Uncertain Back-EMF Signals**
Adıgüzel F., Türker T.
International Conference on Computation, Automation and Knowledge Management (ICCAKM), Dubai, Birleşik Arap Emirlikleri, 09 Ocak 2020

II. **An Adaptive Controller for the Torque Loop of BLDCM with Unknown Back-EMF Signals**
Adıgüzel F., Türker T.
11th International Conference on Electrical and Electronics Engineering (ELECO' 2019), Bursa, Türkiye, 28 Kasım 2019

III. **A Note on the Effects of Switching Occurring in Sampling Period for Sampled-Data Bimodal Systems**
Şen B., Türker T., Eren Y.
23rd International Conference on System Theory, Control and Computing, Prahova, Romanya, 9 - 11 Ekim 2019, ss.361-366

IV. **A note on the effects of switching occurring in sampling period for sampled-data bimodal systems**
ŞEN B., TÜRKER T., EREN Y.
23rd International Conference on System Theory, Control and Computing, ICSTCC 2019, Sinaia, Romanya, 9 - 11 Ekim 2019, ss.361-366

V. **Örneklenmiş Verili Anahtarlamalı Sistemlerde Kararlılık**
Şen B., Türker T., Eren Y.
TOK'2019 Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Muğla, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019, ss.191-196

VI. **Anahtarlanmış FDAM Sürücüsü için Periyodik Uyarlamalı Kontrol, Bölüm-2: Ayrık-Zamanlı Durum**
Adıgüzel F., Türker T.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Muğla, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019, ss.186-190

VII. **Anahtarlanmış FDAM Sürücüsü için Periyodik Uyarlamalı Kontrol, Bölüm-1: Sürekli-Zamanlı Durum**
Adıgüzel F., Türker T.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Muğla, Türkiye, 11 - 14 Eylül 2019, ss.180-185

VIII. **Kablo Kontrollü Düzlemsel Bir Manipülatörün Yörünge Takibi İçin Uyarlamalı Kontrolcü Tasarımı**
Hocaoğlu H., Türker T.
Elektrik, Elektronik ve Biyomedikal Mühendisliği Konferansı (ELECO 2018), Bursa, Türkiye, 30 Kasım 2018, ss.75-79

IX. **An Adaptive Block Backstepping Controller For A Quadrotor**
Akgün O., Türker T.
6th International Conference on Control Engineering & Information Technology, İstanbul, Türkiye, 25 Ekim 2018, ss.114-119

X. **A Nonlinear Controller for Single Phase Inverter with Uncertain Output LC Filter Feeding a Nonlinear Load**
TÜRKER T., BAKAN A. F.
6th International Conference on Control Engineering & Information Technology, İstanbul, Türkiye, 25 Ekim 2018, ss.585-588

XI. **Top-Plaka Sistemi için Doğrusal Olmayan Seri Bağlı Kontrolcü Tasarımı ve Uygulanması**
Şen B., TÜRKER T.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı (TOK 2018), Kayseri, Türkiye, 12 Eylül 2018, ss.106-110

XII. **A Lyapunov Function Based Nonlinear Controller Design for PVTOL Aircraft**
Subaşı E., TÜRKER T.
23rd International Conference on Methods and Models in Automation and Robotics (MMAR 2018), Miedzyzdroje, Polonya, 27 Ağustos 2018, ss.668-673

XIII. **A Comparative Study on the Nonlinear Control of Ball and Plate**
Şen B., TÜRKER T.
23rd International Conference on Methods and Models in Automation and Robotics (MMAR 2018), Miedzyzdroje, Polonya, 27 Ağustos 2018, ss.585-590

XIV. **A Lyapunov Based Model Reference Adaptive Control of A Quadrotor**
Akgün O., Subaşı E., Türker T.
10th International Conference on Electrical and Electronics Engineering, Bursa, Türkiye, 30 Kasım 2017, ss.732-736

XV. **A Switching Adaptive Controller for the Reduction of Commutation Torque Ripple in BLDCM Drives**
Adıgüzel F., Türker T.
10th International Conference on Electrical and Electronics Engineering, Bursa, Türkiye, 30 Kasım 2017, ss.244-248

XVI. **A Switching Adaptive Controller for the Reduction of Commutation Torque Ripple in BLDCM Drives**
ADIGÜZEL F., TÜRKER T.
10th International Conference on Electrical and Electronics Engineering, 30 Kasım - 02 Aralık 2017

XVII. **A Switching Adaptive Current Controller for BLDCM Drives**
Adıgüzel F., Türker T.
21st International Conference on System Theory, Control and Computing, Prahova, Romanya, 19 Ekim 2017, ss.339-344

XVIII. **A Switching Adaptive Current Controller for BLDCM Drives**
ADIGÜZEL F., TÜRKER T.
21st International Conference on System Theory, Control and Computing, 19 - 21 Ekim 2017, ss.339-344

XIX. **Yinelemeli Öğrenme Temelli Kontrolcü ile FDAM Sürücülerde Moment Dalgalanmalarının İndirgenmesi**
TÜRKER T., Özçelik Ç., Yanık G., BAKAN A. F.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 21 Eylül 2017, ss.91-96

XX. **Ayrık Zamanlı Öz-Uyarlamalı Geri-Adımlamalı Kontrolcü ile SMSM Hız Kontrolü**
Girginer A., TÜRKER T.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 21 Eylül 2017, ss.160-163

XXI. **Dört Rotorlu Helikopterin Konum Kontrolü için Doğrusal Olmayan Kontrolcü Tasarımı**
Subaşı E., Akgün O., Türker T.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 21 Eylül 2017, ss.686-690

XXII. **Dayanıklı Geri-Adımlamalı Kontrolcü ile Manyetik Top-Askı Sisteminin Kontrolü**
Adıgüzel F., TÜRKER T.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İstanbul, Türkiye, 21 Eylül 2017, ss.79-84

XXIII. **Dayanıklı Geri-Adımlamalı Kontrolcü ile Manyetik Top-Askı Sisteminin Kontrolü**
ADIGÜZEL F., TÜRKER T.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2017, ss.79-84

XXIV. **Manyetik Top-Askı Sistemi İçin Uyarlamalı Geri-Adımlamalı Kontrolcü Tasarımı**
Dokumacılar E., TÜRKER T.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Eskişehir, Türkiye, 29 Eylül 2016, ss.656-661

XXV. **Manyetik Top-Askı Sistemi İçin Uyarlamalı Geri-Adımlamalı Kontrolcü Tasarımı**
ADIGÜZEL F., TÜRKER T.
Ulusal Otomatik Kontrol Konferansı (TOK'xx2016), Türkiye, 29 Eylül - 01 Ekim 2016

XXVI. **A Discrete-Time Controller for the Reduction of Commutation Torque Ripple in BLDCM Drives**
Khudhair I. O. K., Türker T.
IEEE International Conference on Industrial Technology (ICET), Taipei, Tayvan, 14 - 17 Mart 2016, ss.122-127

XXVII. **Sabit Mıknatıslı Senkron Motorun Akım Kontrolü İçin Ayrık Zamanlı Kontrolcü Tasarımı**
TÜRKER T., Büyükkeleş Ü., Meşe H., Bakan A. F.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Denizli, Türkiye, 10 Eylül 2015, ss.292-297

XXVIII. **A Discrete-Time Current Controller for Permanent Magnet Synchronous Motor Drives**
TÜRKER T., BUYUKKELES U., MESE H., Bakan F.
41st Annual Conference of the IEEE-Industrial-Electronics-Society (IECON), Yokohama, Japonya, 9 - 12 Kasım 2015, ss.1453-1458

XXIX. **Fırçasız Doğru Akım Motoru için Doğrusal Olmayan Dayanıklı Kontrolcü Tasarımı**
TÜRKER T., EREN Y., Aktekin Ö., Görgün H.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Malatya, Türkiye, 26 Eylül 2013, ss.285-289

XXX. **Energy Level Stabilization of Pendulum on a Cart with Restricted Cart Track Based on Elliptic Functions and Integrals**
TÜRKER T., Praly L.
9th IFAC Symposium on Nonlinear Control Systems, NOLCOS 2013, Toulouse, Fransa, 04 Eylül 2013, ss.116-121

XXXI. **Ters Sarkaç Sisteminin Araç Yayı Kısıtı Altında Küresel Karalı Kılınması**
TÜRKER T.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Niğde, Türkiye, 11 Ekim 2012, ss.73-77

XXXII. **A Stabilizing Controller for PVTOL Aircraft**
TÜRKER T., OFLAZ T., Gorgun H., Cansever G.
American Control Conference (ACC), Montreal, Kanada, 27 - 29 Haziran 2012, ss.909-913

XXXIII. **Bir Kısım İki Serbestlikli Yetersiz Eyleyicili Mekanik Sistemin Kararlı Kılınması**
TÜRKER T., Görgün H., Cansever G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, İzmir, Türkiye, 14 Eylül 2011, ss.206-211

XXXIV. **Direct Lyapunov Method for Stabilizing Pendulum on a Cart System**
TÜRKER T., GÖRGÜN H., CANSEVER G.
8th France-Japan and 6th Europe-Asia Congress on Mechatronics, Yokohama, Japonya, 22 Kasım 2010, ss.564-568

XXXV. **PVTOL Uçak Sisteminin Doğrudan Lyapunov Yaklaşımı ile Kararlı Kılınması**
TÜRKER T., Görgün H., Cansever G.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, Kocaeli, Türkiye, 21 Eylül 2010, ss.454-458

XXXVI. **Stabilization of 2-DOF Underactuated Mechanical Systems via Lyapunov's Direct Approach**
TÜRKER T., GÖRGÜN H., CANSEVER G.
8th IFAC Symposium on Nonlinear Control Systems, NOLCOS 2010, Bologna, İtalya, 01 Eylül 2010, ss.1128-1133

XXXVII. **Exact model knowledge and direct adaptive controllers on ball and beam**
TÜRKER T., Gorgun H., Zergeroglu E., Cansever G.
IEEE International Conference on Mechatronics, Kumamoto, Japonya, 8 - 10 Mayıs 2007, ss.130-131

XXXVIII. **Real-Time DC Motor Position Control by Fuzzy Logic and PID controllers using Labview**
DELİBAŞI A., TÜRKER T., CANSEVER G.
International Conference on Mechatronics and Robotics, Aachen, Almanya, 01 Eylül 2004, ss.14-19

XXXIX. **Labview Tabanli Bulanik Kontrolcü ile DC Motor Pozisyon Kontrolü**
TÜRKER T., Delibaşı A., Cansever G.
Akilli Sistemlerde Yenilikler ve Uygulamalari Sempozyumu, İstanbul, Türkiye, 23 Haziran 2004, ss.160-162

Desteklenen Projeler

Kadıpaşaoğlu A. K., Türker T., Hüdaverdi M., TÜBİTAK Projesi, Mekanik Dolaşım Sistemi Geliştirilmesi, 2019 - 2022
Akbatı O., Türker T., Delibaşı A., TÜBİTAK Projesi, Dört Rotorlu İnsansız Hava Araçları İçin Askıda Kalma Ve Agresif Manevra Kabiliyetleri İçin Optimal Yörünge Oluşturulması, Kontrolcü Tasarımı Ve Gerçek Zamanlı Uygulanması, 2018 - 2021
Türker T., Delibaşı A., Eren Y., TÜBİTAK Projesi, Doğrusal Ve Doğrusal Olmayan Ayrık Zamanlı Çift-Modelli Sistemler İçin Kararlılık Ve Kararlı Kılınabilme Şartlarının Ortaya Konulması, Kontrolcü Tasarımı Ve Uygulaması, 2018 - 2020
Bakan A. F., Türker T., TÜBİTAK Projesi, Güç Elektroniği Dönüştürücüleri İçin Yeni Bir Akım Kontrol Yönteminin Geliştirilmesi Ve Uygulanması, 2016 - 2018
Türker T., Bakan A. F., TÜBİTAK Projesi, Fırçasız Doğru Akım Motorlarında Komütasyon Moment Dalgalanmasının İndirgenmesi İçin Doğrusal Olmayan Dayanıklı Kontrolcü Tasarımı ve Uygulaması, 2015 - 2017

Metrikler

Yayın: 58
Atıf (WoS): 121
Atıf (Scopus): 156
H-İndeks (WoS): 5
H-İndeks (Scopus): 7